

Courbe paramétrée.

I Généralités.

Définition.

Définition 1

Soient

- . I un intervalle de \mathbb{R} ,
- . $k \in \mathbb{N}$,
- . $d \in \{2,3\}$,
- . $\gamma : I \rightarrow \mathbb{R}^d$.

Si γ est une application de classe C^k nous dirons que γ est une *courbe paramétrée* de classe C^k .

$\Gamma = \gamma(I)$ est appelé *le support de γ* .

Remarques.

1. Puisque I est intervalle (partie connexe de \mathbb{R}) Γ est connexe par continuité de γ .
2. Si I est un segment (donc un compact) alors Γ est compact.
3. Les courbes C^0 peuvent être très éloignées de l'idée usuelle de courbe (courbe de Peano).

Courbes paramétrées équivalentes.

Définition 2

Soient :

- . I et J deux intervalles de \mathbb{R} ,
- . $k \in \mathbb{N}$,
- . $d \in \{2,3\}$,
- . $\gamma_0 : I \rightarrow \mathbb{R}^d$ et $\gamma_1 : J \rightarrow \mathbb{R}^d$ deux courbes paramétrées de classe C^k .

Nous dirons que γ_1 est un *C^k -reparamétrage* de γ_0 si et seulement si il existe un C^k -difféomorphisme $\theta : J \rightarrow I$ tel que : $\gamma_1 = \gamma_0 \circ \theta$.

Remarques.

1. Si γ_1 est un reparamétrage de γ_0 alors elles ont le même support : $\gamma_1(J) = \gamma_0(I)$.
2. Si deux courbes ont le même support elles ne sont pas nécessairement des reparamétrages l'une de l'autre.

Proposition 1

Pour $k \in \mathbb{N}$, la relation être « un C^k -reparamétrage » est une relation d'équivalence sur l'ensemble des courbes paramétrées de classe C^k à support dans \mathbb{R}^d .

Remarques.

1. Une classe d'équivalence pour cette relation est appelée *une courbe géométrique de classe C^k* .
2. Toutes les courbes paramétrées d'une même courbe géométrique ont le même support. Mais la réciproque est fausse.
- 3.

Définition 3

Soient

- . I un intervalle de \mathbb{R} ,
- . $d \in \{2,3\}$,
- . $\gamma : I \rightarrow \mathbb{R}^d$ une courbe paramétrée par la longueur d'arc (ou l'abscisse curviligne) de classe C^2 .

La courbure de γ en $s \in I$ est le nombre positif :

$$k(s) := \|\gamma''(s)\|.$$

II Première forme quadratique fondamentale.

Exercices.

Exercice 1

$$S = \{(x,y,z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 - y^2 - z = 0\}.$$

1. Montrer que $f : (u,v) \mapsto (\frac{1}{2}(u+v), \frac{1}{2}(u-v), uv)$ est C^∞ .
2. Montrez que f est une paramétrisation complète de S .
3. Montrer que la paramétrisation f est régulière.

Correction exercice 1

1. Ses composantes sont C^∞ en tant que fonctions polynomiales, donc f l'est aussi.
2. Il faut établir que f est une bijection de \mathbb{R}^2 sur S .
3. Il faut vérifier que la différentielle $f'(u,v)$ est de rang 2, c'est-à-dire que les vecteurs dérivés partiels sont linéairement indépendants.

$$f'_u(u,v) = \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, v \right)$$

$$f'_v(u,v) = \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, u \right)$$

Donc $f'_u \wedge f'_v = \left(\frac{1}{2}(u+v), \frac{1}{2}(v-u), -\frac{1}{2} \right) \neq 0$.

Donc f est une paramétrisation régulière.

4.

$$q_{1(u,v)}(x,y) = \left(v^2 + \frac{1}{2} \right) x^2 + 2uvxy + \left(u^2 + \frac{1}{2} \right) y^2$$

Exercice 2

On note S l'image de l'ouvert $U = \mathbb{R} \times]0; +\infty[$ de \mathbb{R}^2 par $f : U \rightarrow \mathbb{R}^3, (u,v) \mapsto (e^{-v} \cos u, e^{-v} \sin u, v)$.

1. Montrez que f est une paramétrisation de classe C^∞ et régulière de f .
2. Calculez en chaque point de S , la première forme quadratique fondamentale et des équation cartésiennes de la droite normale à S .

Correction exercice 2

1. Comme question 1 de l'exercice précédent.
- 2.

$$q_1(x,y) = e^{-2v} x^2 + (1 + e^{-2v}) y^2$$

La normale au point $M \begin{pmatrix} e^{-v} \cos u \\ e^{-v} \sin u \\ v \end{pmatrix}$ est la droite D passant par M et de vecteur

directeur $\vec{n} = \frac{1}{\sqrt{1+e^{-2v}}} \begin{pmatrix} \cos u \\ \sin u \\ e^{-v} \end{pmatrix}$.

Soit $P(x,y,z) \in \mathbb{R}^3$.

$$P \in D \Leftrightarrow \overrightarrow{MP} \wedge \vec{n} = \vec{0}$$

$$P \in D \Leftrightarrow \begin{cases} e^{-v} - \sin uz = (e^{-2v} - v) \sin u \\ -e^{-v}x + \cos uz = (v - e^{-2v}) \cos u \\ \sin x \cos y = 0 \end{cases}$$

III Repères Darboux-Ridocourt.

Il s'agit d'un repère orthonormé directe fonction du paramètre de la surface.

Théorème 1

Formules de Darboux. Donnent τ' , g' et n' en fonction de τ , g et n .

Démonstration 1

Soit $\psi : s \mapsto f(u(s), v(s))$ une reparamétrisation normale de la (I, ϕ) .
 ψ est de classe au moins C^2 .

1. $\tau(s) = \psi'(s)$ donc τ est de classe C^1 .
2. $n(s) = \frac{f'_u \wedge f'_v}{\|f'_u \wedge f'_v\|}$ et tout de classe C^1 donc n est de classe C^1 .
3. $g(s) = n(s) \wedge \tau(s)$ donc g est de classe C^1 .

$\langle \tau, \tau \rangle = 1$ donc $\langle \tau, \tau' \rangle = 0$. De même pour n et g .

$\langle \tau, n \rangle = 0$ donc $\langle n', \tau \rangle = \langle \tau', n \rangle$ de même pour les autres.

La matrice est donc

$$A(s) = \begin{pmatrix} 0 & -\langle \tau', g \rangle & -\langle \tau', n \rangle \\ \langle \tau', g \rangle & 0 & -\langle n', g \rangle \\ \langle \tau', n \rangle & -\langle n', g \rangle & 0 \end{pmatrix}$$

En considérant les colonnes qui sont τ' , g' et s' on retrouve les formules de Darboux.

Théorème 2

Liens formules de Séret-Fresnet et formules de Darboux.

Démonstration 2

Par produit scalaire on obtient les coordonnées des différents vecteurs dans l'autre repère.

Seconde forme quadratique fondamentale.

Théorème 3

Démonstration 3

Pour le minimum et le maximum il faut passer par les vecteurs propres et donc faire une diagonalisation simultanée des deux formes quadratiques.

Exercices.

IV Sous variétés de \mathbb{R}^n .

Exercice 3

Soient V (resp. W) une sous-variété de \mathbb{R}^n (resp. \mathbb{R}^p) de dimension d (resp. e) et de classe C^k . Montrez de diverses manières que $V \times W$ est une sous-variété de $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^p$.

Correction exercice 3

1. En utilisant une définition implicite.

Soient $a = (a_n, a_p) \in V \times W$ et U un voisinage ouvert de a dans $V \times W$.

Nous souhaitons faire apparaître une submersion pour cela nous allons « rassembler » deux submersions correspondant à V et W . Nous aurons donc besoin de deux ouverts l'un sur \mathbb{R}^n et l'autre sur \mathbb{R}^p .

U est un ouvert de $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^p$ donc il existe deux ouverts U_n et U_p respectivement de \mathbb{R}^n et \mathbb{R}^p tels que : $U_n \times U_p \subset U$. De plus $U_n \times U_p$ est alors un ouvert de $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^p$.

Puisque V est une sous-variété de \mathbb{R}^n de dimension d et de classe C^k , il existe C^k -une submersion $s_n : U_n \rightarrow \mathbb{R}^{n-d}$ telle que $U_n \cap V = s_n^{-1}(\{0\})$.

Puisque W est une sous-variété de \mathbb{R}^p de dimension e et de classe C^k , il existe C^k -une submersion $s_p : U_p \rightarrow \mathbb{R}^{p-e}$ telle que $U_p \cap W = s_p^{-1}(\{0\})$.

Considérons $s : U_n \times U_p \rightarrow \mathbb{R}^{n-d} \times \mathbb{R}^{p-e}$ telle que, en notant P_i la projection canonique du produit cartésien sur i -ième coordonnée, pour tout $(x, y) \in U_n \times U_p$,

$$s(x, y) = s(P_1[s_n(x)], \dots, P_{n-d}[s_n(x)], P_1[s_p(y)], \dots, P_{p-e}[s_p(y)]).$$

Vérifions que s est une C^k -submersion en a .

(a) s est de classe C^k puisque les P_i , s_n et s_p le sont.

(b) $s'(a) = (P_1[s'_n(a_n)], \dots, P_{n-d}[s'_n(a_n)], P_1[s'_p(a_p)], \dots, P_{p-e}[s'_p(a_p)])$. Puisque $s'_n(a_n)$ et $s'_p(a_p)$ sont surjectives $s'(a)$ l'est aussi.

Donc s_n est une C^k -submersion en a .

Comme de plus

$$(U_n \times U_p) \cap (V \times W) = (U_n \cap V) \times (U_p \cap W) = s^{-1}(\{0\}),$$

nous avons finalement démontré que

$V \times W$ est une sous-variété de dimension $d + e$ et de classe C^k .

Exercice 4

La partie de \mathbb{R}^2 définie par l'équation $y = |x|$ est-elle une sous-variété de \mathbb{R}^2 ? Même question avec l'équation $x^2 - y^2 = 0$.

1. La courbe représentative de $f : x \mapsto |x|$ n'est pas une sous-variété sur \mathbb{R} car cette fonction est continue mais pas dérivable en 0.
 $x \mapsto |x|$ est une fonction C^∞ sur \mathbb{R}_- et sur \mathbb{R}_+ donc \mathcal{C}_f est hormis en 0 la réunion de deux sous-variétés de \mathbb{R}^2 de dimension 1.
- 2.