

## Notations

Dans tout le problème on désigne par  $\mathbb{N}$  l'ensemble des entiers naturels, par  $\mathbb{R}$  le corps des nombres réels et par  $\mathcal{M}_{m,n}(\mathbb{R})$  l'espace vectoriel des matrices à coefficients réels avec  $m$  lignes et  $n$  colonnes. Lorsque  $m = n$ , on écrira plus simplement  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  au lieu de  $\mathcal{M}_{n,n}(\mathbb{R})$ .

On note  $\mathcal{C}^k(I, F)$  l'espace vectoriel des applications de classe  $\mathcal{C}^k$  sur l'intervalle  $I$  et à valeurs dans un espace vectoriel normé  $F$  de dimension finie.

Pour  $f \in \mathcal{C}^0([a, b], F)$ , on notera  $\int_a^b f(t)dt$  l'intégrale de  $f$  sur  $[a, b]$ .

## Notations et rappels sur les équations différentielles

Les équations différentielles étudiées par la suite sont définies pour des fonctions d'une variable  $x$  à valeurs dans l'intervalle  $I = [0, 1]$ . Dans ce cadre, nous adoptons les définitions suivantes.

- Une équation différentielle linéaire scalaire du premier ordre d'inconnue  $y \in \mathcal{C}^1([0, 1], \mathbb{R})$  est du type

$$y' + uy = v \quad \text{avec } (u, v) \in \mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{R})^2.$$

La fonction  $v$  est le second membre de l'équation. Si  $v = 0$ , on dit que l'équation est homogène.

- Une équation différentielle linéaire scalaire du deuxième ordre d'inconnue  $y \in \mathcal{C}^2([0, 1], \mathbb{R})$  est du type

$$y'' + uy' + vy = w \quad \text{avec } (u, v, w) \in \mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{R})^3.$$

La fonction  $w$  est le second membre de l'équation. Si  $w = 0$ , on dit que l'équation est homogène.

- Soit  $n \geq 2$  un entier. Une équation différentielle linéaire matricielle du premier ordre d'inconnue  $Y \in \mathcal{C}^1([0, 1], \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))$  est du type

$$Y' + UY = V \quad \text{avec } U \in \mathcal{C}^0([0, 1], \mathcal{M}_n(\mathbb{R})) \text{ et } V \in \mathcal{C}^0([0, 1], \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})).$$

La fonction  $V$  est le second membre de l'équation. Si  $V = 0$ , on dit que l'équation est homogène.

Soient  $U \in \mathcal{C}^0([0, 1], \mathcal{M}_n(\mathbb{R}))$  et  $V \in \mathcal{C}^0([0, 1], \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))$ . Pour  $x_0 \in [0, 1]$  et  $Y_0 \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ , on appelle problème de Cauchy la recherche d'une fonction  $Y \in \mathcal{C}^1([0, 1], \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))$  vérifiant

$$\begin{cases} Y' + UY = V \\ Y(x_0) = Y_0 \end{cases} \quad (1)$$

Dans ce cadre, on rappelle le théorème de Cauchy pour les équations différentielles linéaires matricielles (aussi appelées vectorielles) du premier ordre, qui pourra être utilisé tout au long du sujet :

## Théorème de Cauchy

Soient  $U \in \mathcal{C}^0([0, 1], \mathcal{M}_n(\mathbb{R}))$  et  $V \in \mathcal{C}^0([0, 1], \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))$ , ainsi que  $x_0 \in [0, 1]$  et  $Y_0 \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ .

Il existe une unique solution  $Y \in \mathcal{C}^1([0, 1], \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))$  définie sur  $[0, 1]$  du problème de Cauchy (1).

## Présentation du problème de Sturm-Liouville

Par la suite, et jusqu'à la fin du problème,  $a, b, c$  et  $d$  désignent quatre réels fixés tels que  $(a, b) \neq (0, 0)$  et  $(c, d) \neq (0, 0)$ .

- On note  $\mathcal{E}$  l'espace préhilbertien  $\mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{R})$  muni du produit scalaire  $\langle f, g \rangle = \int_0^1 fg$ . La norme associée est notée  $\| \cdot \|_2$ .
- On note  $\mathcal{E}_2$  le sous-espace vectoriel de  $\mathcal{E}$  constitué des fonctions  $g$  de  $\mathcal{C}^2([0, 1], \mathbb{R})$  telles que

$$ag(0) + bg'(0) = 0 \text{ et } cg(1) + dg'(1) = 0.$$

Pour  $p \in \mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{R})$ , on définit l'application linéaire

$$H_p : \begin{cases} \mathcal{E}_2 & \longrightarrow & \mathcal{E} \\ y & \longmapsto & -y'' + py. \end{cases}$$

Par extension, et bien que  $H_p$  ne soit pas un endomorphisme (les espaces vectoriels de départ et d'arrivée sont distincts), on dit que le réel  $\lambda$  est une valeur propre de  $H_p$  s'il existe un élément  $y$  non nul de  $\mathcal{E}_2$  vérifiant  $H_p(y) = \lambda y$ . Dans ce cas,  $y$  est un vecteur propre de  $H_p$  associé à  $\lambda$  et  $\{y \in \mathcal{E}_2 / H_p(y) = \lambda y\}$  est le sous-espace propre de  $H_p$  associé à  $\lambda$ .

Enfin, pour  $f \in \mathcal{E}$ , on considère le problème de Sturm-Liouville, d'inconnue  $y \in \mathcal{C}^2([0, 1], \mathbb{R})$

$$\begin{cases} -y'' + py = f \\ ay(0) + by'(0) = 0 \\ cy(1) + dy'(1) = 0. \end{cases} \quad SL_p(f)$$

Ainsi,  $y \in \mathcal{C}^2([0, 1], \mathbb{R})$  est une solution du problème  $SL_p(f)$  si et seulement si  $y \in \mathcal{E}_2$  et si  $H_p(y) = f$ .

L'objectif de ce problème est d'étudier l'existence et/ou l'unicité de solutions du problème de Sturm-Liouville.

- La partie **I** met en place des résultats classiques pour l'étude des équations différentielles linéaires.
- La partie **II** traite d'un exemple et pose le problème de l'existence et de l'unicité d'une solution à un problème de Sturm-Liouville explicite.
- Une étude spectrale de l'application  $H_p$  est proposée à la partie **III** et, lorsque cet opérateur est bijectif, une étude spectrale de l'inverse est menée en partie **V**.
- La partie **IV** étudie le problème de Sturm-Liouville lorsque l'application  $H_p$  est injective.
- La question initiale est traitée dans la partie **VI**, en lien avec le spectre de l'application  $H_p$ .

## I. Exercices préliminaires

Il s'agit de résultats classiques utiles par la suite. Bien entendu, ces résultats sont à établir, même s'ils apparaissent explicitement au programme du concours.

1. Les affirmations suivantes sont-elles vraies ou fausses? On justifiera soigneusement les réponses.

(a) Affirmation : « la fonction  $x \mapsto e^x - 4$ , définie sur  $\mathbb{R}$ , est solution de l'équation différentielle  $y' = y + 4$ . »

C'est vrai. Cette fonction que nous notons  $f$  est bien dérivable sur  $\mathbb{R}$  et pour tout  $x \in \mathbb{R}$ ,  $f'(x) = e^x = f(x) + 4$ .

(b) Affirmation : « l'unique solution du système de Cauchy

$$\begin{cases} y' = y + 4 \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

est la fonction  $x \mapsto e^x - 4$ , définie sur  $\mathbb{R}$ . »

C'est faux. Cette fonction  $f$  ne vérifie pas  $f(0) = 1$ .

(c) Affirmation : « l'équation différentielle  $y' = y + 4$  possède une unique solution définie sur  $\mathbb{R}$ . »

C'est faux. Les fonctions  $x \mapsto e^x - 4$  et  $x \mapsto -4$  sont deux solutions distinctes de cette équation différentielle.

(d) Affirmation : « l'ensemble des solutions de l'équation  $y' = y + 4$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{C}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ . »

C'est faux : la fonction nulle n'est pas solution de cette équation différentielle.

2. (a) On étudie l'équation différentielle scalaire homogène du premier ordre  $y' + py = 0$ , avec  $p \in \mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{R})$ .

En considérant, pour  $y \in \mathcal{C}^1([0, 1], \mathbb{R})$ , la fonction  $z : x \mapsto y(x)e^{\int_0^x p(t)dt}$ , déterminer l'ensemble des solutions de cette équation différentielle.

Comme  $p$  est continue, la fonction  $x \mapsto \int_0^x p(t)dt$  est dérivable sur  $[0, 1]$  et sa dérivée est  $p$ . On en déduit immédiatement que  $z$  est dérivable sur  $[0, 1]$  et que pour tout  $x \in [0, 1]$ ,

$$z'(x) = y'(x)e^{\int_0^x p(t)dt} + y(x)p(x)e^{\int_0^x p(t)dt} = (y'(x) + p(x))e^{\int_0^x p(t)dt}.$$

Par suite,

$$\begin{aligned} y \text{ est solution de } y' + py = 0 &\iff \forall x \in [0, 1], p'(x) + p(x)y(x) = 0 \\ &\iff \forall x \in [0, 1], z'(x) = 0 \\ &\iff \exists \alpha \in \mathbb{R}, \forall x \in [0, 1], z(x) = \alpha \\ &\iff \exists \alpha \in \mathbb{R}, \forall x \in [0, 1], y(x) = \alpha e^{-\int_0^x p(t)dt} \end{aligned}$$

Ainsi, l'ensemble des solutions de  $y' + py = 0$  est

$$\left\{ x \mapsto \alpha e^{-\int_0^x p(t)dt} \mid \alpha \in \mathbb{R} \right\}.$$

- (b) On considère à présent une équation différentielle scalaire du premier ordre  $y' + py = f$ , avec  $(p, f) \in \mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{R})^2$ .

En considérant, pour  $y \in \mathcal{C}^1([0, 1], \mathbb{R})$ , la fonction  $z : x \mapsto y(x)e^{\int_0^x p(t)dt}$ , établir que les solutions de l'équation sont les fonctions du type

$$y : x \mapsto \alpha e^{-\int_0^x p(t)dt} + \int_0^x f(u)e^{\int_x^u p(t)dt} du$$

où  $\alpha$  est une constante réelle arbitraire.

Nous avons montré à la question précédente que  $z$  est dérivable sur  $[0, 1]$  et donné sa dérivée. On en déduit que

$$\begin{aligned} & y \text{ est solution de } y' + py = f \\ \iff & \forall x \in [0, 1], p'(x) + p(x)y(x) = f(x) \\ \iff & \forall x \in [0, 1], z'(x) = f(x)e^{\int_0^x p(t)dt} \\ \iff & \exists \alpha \in \mathbb{R}, \forall x \in [0, 1], z(x) = \alpha + \int_0^x f(u)e^{\int_0^u p(t)dt} du \\ \iff & \exists \alpha \in \mathbb{R}, \forall x \in [0, 1], y(x) = \alpha e^{-\int_0^x p(t)dt} + e^{-\int_0^x p(t)dt} \int_0^x f(u)e^{\int_0^u p(t)dt} du \\ \iff & \exists \alpha \in \mathbb{R}, \forall x \in [0, 1], y(x) = \alpha e^{-\int_0^x p(t)dt} + \int_0^x e^{-\int_0^x p(t)dt} f(u)e^{\int_0^u p(t)dt} du \\ \iff & \exists \alpha \in \mathbb{R}, \forall x \in [0, 1], y(x) = \alpha e^{-\int_0^x p(t)dt} + \int_0^x f(u)e^{-\int_0^x p(t)dt + \int_0^u p(t)dt} du \\ \iff & \exists \alpha \in \mathbb{R}, \forall x \in [0, 1], y(x) = \alpha e^{-\int_0^x p(t)dt} + \int_0^x f(u)e^{\int_x^u p(t)dt} du, \end{aligned}$$

ce qui donne le résultat annoncé.

Jusqu'à la fin de cette partie, pour  $p$  un élément de  $\mathcal{C}^1([0, 1], \mathbb{R})$ ,  $q$  et  $f$  des éléments de  $\mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{R})$ , on considère les équations différentielles linéaires

$$\begin{aligned} & y'' + py' + qy = f & (E) & & y'' + py' + qy = 0 & (EH) \\ \left( \begin{array}{c} z_1 \\ z_2 \end{array} \right)' + \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ q & p \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ f \end{pmatrix} & (S) & & \left( \begin{array}{c} z_1 \\ z_2 \end{array} \right)' + \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ q & p \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} = 0 & (SH). \end{aligned}$$

On note  $\mathcal{S}(E)$ ,  $\mathcal{S}(EH)$ ,  $\mathcal{S}(S)$  et  $\mathcal{S}(SH)$  les ensembles des solutions de (E), (EH), (S) et (SH) respectivement.

3. (a) Vérifier que si  $y$  est solution de (E), alors  $\begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix}$  est solution de (S).

Si  $y$  est solution de (E), alors

$$\begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix}' + \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ q & p \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y' \\ y'' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ q & p \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y' - y' \\ y'' + qy + py' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ f \end{pmatrix},$$

donc  $\begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix}$  est solution de (S).

- (b) Réciproquement, montrer que si  $\begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix}$  est solution de (S), alors  $z_1$  est solution de (E) et  $z_2 = z_1'$ .

Par hypothèse,

$$\begin{pmatrix} z_1' - z_2 \\ z_2' + qz_1 + pz_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ f \end{pmatrix},$$

donc  $z_1' = z_2$  et  $z_2' + qz_1 + pz_2 = f$ . Ainsi  $z_2 = z_1'$  et  $z_1'' + qz_1 + pz_1 = f$  et  $z_1$  est bien solution de (E).

4. En déduire le résultat fondamental pour les équations différentielles linéaires scalaires d'ordre deux suivant :

Pour  $x_0 \in [0, 1]$  et  $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ , il existe une unique solution de (E) vérifiant  $y(x_0) = \alpha$  et  $y'(x_0) = \beta$ .

*Existence.* Par le théorème de Cauchy, (S) possède une solution  $\begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix}$  telle que  $z_1(0) = \alpha$  et  $z_2(0) = \beta$ . Par la question 3. (b),  $z_1$  est solution de (E) et de plus,  $z_2 = z_1'$ . Donc  $z_1(0) = \alpha$  et  $z_1'(0) = \beta$ .

*Unicité.* Soient  $y_1$  et  $y_2$  deux solutions de (E) telles que  $y_1(0) = y_2(0) = \alpha$  et  $y_1'(0) = y_2'(0) = \beta$ .

Alors  $\begin{pmatrix} y_1 \\ y_1' \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} y_2 \\ y_2' \end{pmatrix}$  sont deux solutions de (S) d'après la question 3.(a) et vérifient toutes les

deux  $z_1(0) = \alpha$  et  $z_2(0) = \beta$ . D'après le théorème de Cauchy,  $\begin{pmatrix} y_1 \\ y_1' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_2 \\ y_2' \end{pmatrix}$  et donc  $y_1 = y_2$ .

5. (a) Établir que l'ensemble  $\mathcal{S}(EH)$  des solutions de (EH) est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{E}$  de dimension 2.

L'ensemble  $\mathcal{S}(EH)$  est le noyau de l'application linéaire  $y \mapsto y'' + py' + qy$  définie de  $\mathcal{C}^2([0, 1], \mathbb{R})$  dans  $\mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{R})$  : il s'agit donc d'un sous-espace de  $\mathcal{C}^2([0, 1], \mathbb{R})$ .

On considère l'application

$$\begin{cases} \mathcal{S}(EH) & \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ y & \mapsto \begin{pmatrix} y(0) \\ y'(0) \end{pmatrix}. \end{cases}$$

Elle est évidemment linéaire et, d'après la question 4, elle est bijective. Donc  $\mathcal{S}(EH)$  et  $\mathbb{R}^2$  ont la même dimension, c'est-à-dire 2.

- (b) Montrer que l'ensemble des solutions de (E) est un sous-espace affine de  $\mathcal{E}$  de direction  $\mathcal{S}(EH)$ .

D'après la question 4,  $\mathcal{S}(E)$  est non vide. Soit  $y_0 \in \mathcal{S}(E)$ . Pour tout  $y \in \mathcal{C}^2([0, 1], \mathbb{R})$ ,

$$\begin{aligned} y \in \mathcal{S}(E) &\iff y'' + py' + qy = f \\ &\iff y'' + py' + qy = y_0'' + py_0' + qy_0 \\ &\iff (y - y_0)'' + p(y - y_0)' + q(y - y_0) = 0 \\ &\iff y - y_0 \in \mathcal{S}(EH). \end{aligned}$$

Donc  $\mathcal{S}(E)$  est le sous-espace affine de  $\mathcal{E}$  de direction  $\mathcal{S}(EH)$  et passant par  $y_0$ .

- (c) Pour tout couple de solutions  $(y_1, y_2)$  de (EH), on définit le wronskien  $w$  de ce couple de solutions par

$$\forall x \in [0, 1], w(x) = \begin{vmatrix} y_1(x) & y_2(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) \end{vmatrix}.$$

Montrer que les conditions suivantes sont équivalentes :

- i.  $(y_1, y_2)$  est une base de  $\mathcal{S}(EH)$ .
- ii. Pour tout  $x \in [0, 1]$ ,  $w(x)$  est non nul.
- iii. Il existe  $x \in [0, 1]$  tel que  $w(x)$  est non nul.

*Indication : on pourra travailler sur le système (SH) équivalent à (EH).*

i.  $\implies$  ii. On raisonne par contraposée. S'il existe  $x \in [0, 1]$  tel que  $w(x) = 0$ , alors  $\left( \begin{pmatrix} y_1(x) \\ y_1'(x) \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_2(x) \\ y_2'(x) \end{pmatrix} \right)$  est liée dans  $\mathcal{S}(SH)$ . Il existe  $(u, v) \in \mathbb{R}^2 - \{(0, 0)\}$  tel que  $u \begin{pmatrix} y_1(x) \\ y_1'(x) \end{pmatrix} + v \begin{pmatrix} y_2(x) \\ y_2'(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ . Par unicité de la solution du problème de Cauchy, la fonction  $uy_1 + vy_2$  est donc nulle sur  $[0, 1]$  et  $(y_1, y_2)$  est une famille liée.

ii.  $\implies$  iii. Évident.

iii.  $\implies$  i. On raisonne par contraposée. Supposons qu'il existe  $(u, v) \in \mathbb{R}^2 - \{(0, 0)\}$  tel que  $u \begin{pmatrix} y_1 \\ y_1' \end{pmatrix} + v \begin{pmatrix} y_2 \\ y_2' \end{pmatrix}$  soit la fonction nulle. Alors, pour tout  $x \in [0, 1]$ ,  $w(x) = 0$ .

Un tel couple  $(y_1, y_2)$  de solutions de (EH) est appelé système fondamental de solutions de (EH).

6. On considère à nouveau l'équation avec second membre (E).

Montrer qu'il existe une fonction  $u \in \mathcal{C}^2([0, 1], ]0, +\infty[)$  telle que la proposition suivante est vraie :

la fonction  $y$  est solution de (E) si et seulement si la fonction  $z$  définie par  $y = uz$  est solution d'une équation du type  $-z'' + rz = g$ .

Les fonctions  $r$  et  $g$  seront explicitées à partir de  $p, q$  et  $f$ .

*Analyse.* Si  $u$  existe, alors si  $z$  vérifie  $y = uz$ , on obtient

$$y'' + py' + qy = uz'' + (2u' + pu)z' + (u'' + pu' + qu)z.$$

Il convient donc de prendre pour  $u$  une solution de l'équation différentielle  $2u' + pu = 0$ .

*Synthèse.* On choisit  $u : t \mapsto e^{-\frac{1}{2} \int_0^t p(x) dx}$ . Cette fonction est strictement positive sur  $[0, 1]$ , de classe  $\mathcal{C}^2$  et vérifie  $2u' + pu = 0$ . Par suite, si  $y \in \mathcal{C}^2([0, 1], \mathbb{R})$ , on définit une fonction  $z \in \mathcal{C}^2([0, 1], \mathbb{R})$  par  $y = uz$  et, de plus,

$$y'' + py' + qy = uz'' + (2u' + pu)z' + (u'' + pu' + qu)z = uz'' + (u'' + pu' + qu)z,$$

donc  $y$  est solution de (E) si et seulement si  $z$  est solution de  $-z'' + rz = g$ , avec  $r = -\frac{u'' + pu' + qu}{u}$  et  $g = \frac{f}{u}$ .

7. Établir que le wronskien  $w = y_1 y_2' - y_1' y_2$  d'un système fondamental de solutions  $(y_1, y_2)$  d'une équation du type  $-y'' + py = 0$  est une fonction constante non nulle.

C'est un calcul direct :  $w = y_1 y_2' - y_1' y_2$  et donc  $w' = y_1 y_2'' - y_1'' y_2 = p(y_1 y_2 - y_1 y_2) = 0$ . Le wronskien est donc constant sur  $[0, 1]$  et nécessairement non nul d'après la question 5.(c).

Ainsi, la résolution d'une équation telle que (E) est équivalente à la résolution d'une équation du type  $-y'' + py = f$ . C'est cette équation réduite qui sera étudiée par la suite.

## II. Étude d'un exemple d'équation de Sturm-Liouville

Dans cette partie, exceptée la dernière question, on étudie le problème de Sturm-Liouville  $SL_p(f)$  dans le cas particulier  $p = 0, a = c = 1$  et  $b = d = 0$  :

$$\begin{cases} -y'' = f \\ y(0) = 0 \\ y(1) = 0. \end{cases} \quad SL_0(f)$$

8. Déterminer la solution  $y_1$  de l'équation différentielle  $y'' = 0$  vérifiant  $y_1(0) = 0$  et  $y_1'(0) = 1$ . De même, déterminer la solution  $y_2$  de  $y'' = 0$  vérifiant  $y_2(1) = 0$  et  $y_2'(1) = -1$ .  
On obtient immédiatement  $y_1 : x \rightarrow x$  et  $y_2 : x \rightarrow 1 - x$ .

9. Vérifier que  $(y_1, y_2)$  est un système fondamental de solutions de  $y'' = 0$  vérifiant

$$\forall x \in [0, 1], \quad y_1'(x)y_2(x) - y_1(x)y_2'(x) = 1$$

Par un calcul direct, pour tout  $x \in [0, 1]$ ,

$$y_1'(x)y_2(x) - y_1(x)y_2'(x) = 1(1 - x) - x(-1) = 1.$$

10. On pose

$$K_0(x, t) = \begin{cases} y_2(x)y_1(t) & \text{si } 0 \leq t \leq x \leq 1, \\ y_1(x)y_2(t) & \text{si } 0 \leq x < t \leq 1. \end{cases}$$

Pour  $f \in \mathcal{E}$ , on définit  $\Phi(f)$  sur  $[0, 1]$  par

$$\forall x \in [0, 1], \quad \Phi(f)(x) = \int_0^1 K_0(x, t)f(t)dt.$$

Établir que  $\Phi(f)$  est l'unique solution de  $SL_0(f)$ .

*Unicité.* Si  $z_1$  et  $z_2$  sont deux solutions de  $SL_0(f)$ , alors  $z = z_1 - z_2$  vérifie  $z'' = 0$ , donc est un polynôme de degré  $\leq 2$ . De plus,  $z(0) = z(1) = 0$  : comme  $z$  possède au moins deux racines,  $z = 0$ , donc  $z_1 = z_2$ .

*Existence.* Pour tout  $x \in [0, 1]$ ,

$$\begin{aligned} \Phi(f)(x) &= \int_0^x y_2(x)y_1(t)f(t) dt + \int_x^1 y_1(x)y_2(t)f(t) dt \\ &= y_2(x) \int_0^x y_1(t)f(t) dt - y_1(x) \int_x^1 y_2(t)f(t) dt. \end{aligned}$$

Comme  $y_1, y_2$  et  $f$  sont continues, par le théorème fondamental de l'analyse  $\Phi(f)$  est dérivable et pour tout  $x \in [0, 1]$ ,

$$\begin{aligned}\Phi(f)'(x) &= y_2'(x) \int_0^x y_1(t)f(t) dt + y_2(x)y_1(x)f(x) - y_1'(x) \int_1^x y_2(t)f(t) dt - y_1(x)y_2(x)f(x) \\ &= y_2'(x) \int_0^x y_1(t)f(t) dt - y_1'(x) \int_1^x y_2(t)f(t) dt.\end{aligned}$$

De nouveau par le théorème fondamental de l'analyse  $\Phi(f)'$  est dérivable et pour tout  $x \in [0, 1]$ ,

$$\begin{aligned}\varphi(f)''(x) &= y_2''(x) \int_0^x y_1(t)f(t) dt + y_2'(x)y_1(x)f(x) - y_1''(x) \int_1^x y_2(t)f(t) dt - y_1'(x)y_2(x)f(x) \\ &= (y_2'(x)y_1(x) - y_1'(x)y_2(x))f(x) \\ &= -f(x),\end{aligned}$$

car  $y_1' = y_2' = 0$  et  $y_2'y_1 - y_1'y_2 = -1$ . De plus, comme  $y_1(0) = y_2(1) = 0$ ,  $\Phi(f)(0) = \Phi(f)(1) = 0$ .

On cherche à présent à résoudre ce même problème  $SL_0(f)$  par une approche spectrale. Sous les hypothèses définies dans cette partie, on a

$$\mathcal{E}_2 = \{g \in \mathcal{C}^2([0, 1], \mathbb{R}) \mid g(0) = g(1) = 0\},$$

et

$$H_0 : \begin{cases} \mathcal{E}_2 & \longrightarrow \mathcal{E} \\ g & \longmapsto -g''. \end{cases}$$

Ainsi,  $y \in \mathcal{C}^2([0, 1], \mathbb{R})$  est une solution de  $SL_0(f)$  si et seulement si  $y$  appartient à  $\mathcal{E}_2$  et  $H_0(y) = f$ .

**11.** L'application  $H_0$  est-elle injective ?

Soit  $y \in \ker(H_0)$ . Alors  $y'' = 0$ , donc  $y$  est un polynôme de degré au plus 2. Comme il appartient à  $\mathcal{E}_2$ , il s'annule en 0 et en 1, donc il est nul. Le noyau de  $H_0$  est réduit à  $\{0\}$ , donc  $H_0$  est injective.

**12.** Établir qu'il existe une suite de nombres réels  $(\lambda_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$  strictement croissante et de limite  $+\infty$  tel que l'ensemble des valeurs propres de  $H_0$  est  $\{\lambda_n \mid n \in \mathbb{N}^*\}$ .

On explicitera la valeur de  $\lambda_n$  ainsi qu'un vecteur propre associé  $\varphi_n$  vérifiant  $\|\varphi_n\|_2 = 1$  et  $\varphi_n'(0) > 0$  pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ .

Soit  $\lambda \in \mathbb{R}$  et  $y \in \mathcal{E}_2$  tels que  $H_0(y) = \lambda y$ . Alors  $y'' + \lambda y = 0$  et on connaît un système fondamental de solutions de cette équation différentielle :

- Si  $\lambda < 0$ ,  $y(x) = \alpha \operatorname{sh}(\sqrt{-\lambda}x) + \beta \operatorname{ch}(\sqrt{-\lambda}x)$  qui n'admet que la solution nulle dans  $\mathcal{E}_2$ .
- Si  $\lambda = 0$ ,  $y(x) = \alpha x + \beta$  qui n'admet que la solution nulle dans  $\mathcal{E}_2$ .
- Si  $\lambda > 0$ ,  $y(x) = \alpha \sin(\sqrt{\lambda}x) + \beta \cos(\sqrt{\lambda}x)$  qui admet pour solutions  $y(x) = \alpha \sin(\sqrt{\lambda}x)$  dans  $\mathcal{E}_2$ ,  $\alpha \in \mathbb{R}$ , et seulement si  $y(1) = 0$ .

Ainsi, les valeurs propres de  $H_0$  sont les  $\lambda_n = \pi^2 n^2$ ,  $n \in \mathbb{N}^*$ . De plus,

$$\int_0^1 \sin(\pi n t)^2 dt = \int_0^1 \frac{1 - \cos(2\pi n t)}{2} dt = \left[ \frac{t}{2} - \frac{\sin(2\pi n t)}{4\pi n} \right]_0^1 = \frac{1}{2}.$$

On normalise en posant  $\varphi_n(x) = \sqrt{2} \sin(\pi n x)$ .

13. Soit  $f$  un élément de  $\mathcal{E}$ . Montrer que l'unique solution  $y$  du problème  $SL_0(f)$  est

$$y : x \mapsto \alpha x - \int_0^x \left( \int_0^u f(t) dt \right) du,$$

où  $\alpha$  est une constante réelle que l'on déterminera en fonctions d'intégrales dépendant de  $f$ . L'unicité se démontre comme dans la question 10. Par le théorème fondamental de l'analyse,  $f$  étant continue,  $y$  est deux fois dérivable et pour tout  $x \in [0, 1]$ ,

$$y'(x) = \alpha - \int_0^x f(t) dt, \quad y''(x) = -f(x).$$

De plus,  $y(0) = 0$  et pour  $\alpha = \int_0^1 \left( \int_0^u f(t) dt \right) du$ ,  $y(1) = 0$ . Donc  $y$  est solution de  $SL_0(f)$ .

14. Soit  $f$  un élément de  $\mathcal{E}$ . Pour  $k \in \mathbb{N}^*$ , on pose  $a_k = \langle f, \varphi_k \rangle$ .

(a) Soit  $n \in \mathbb{N}^*$ . On note  $f_n$  la projection orthogonale de  $f$  sur le sous-espace vectoriel  $F_n = \text{Vect}(\varphi_k; 1 \leq k \leq n)$ . Déterminer  $f_n$  en fonction des coefficients  $(a_k)_{k \in \mathbb{N}^*}$ .

La famille  $(\varphi_k)_{k \in \mathbb{N}^*}$  est orthonormale et par suite  $(\varphi_k)_{1 \leq k \leq n}$  est une base orthonormale de

$$F_n, \text{ d'où, } \forall n \in \mathbb{N}, f_n = \sum_{k=1}^n a_k \varphi_k.$$

(b) Pour  $n \in \mathbb{N}^*$ , établir que le problème  $SL_0(f_n)$  admet une unique solution que l'on écrira à nouveau en fonction de  $(a_k)_{k \in \mathbb{N}^*}$ . On notera  $y_n$  cette solution.

On sait que si la solution existe, alors elle est unique (question 10). Cherchons  $y_n$  dans  $F_n$

sous la forme  $y_n = \sum_{k=1}^n u_k \varphi_k$ . Alors  $y_n(0) = y_n(1)$  et

$$y_n'' = \sum_{k=1}^n \pi^2 k^2 \varphi_k.$$

Par suite, on choisit  $y_n = - \sum_{k=1}^n \frac{a_k}{\pi^2 k^2} \varphi_k$ , qui convient.

(c) Vérifier que la suite  $(y_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$  converge uniformément vers une fonction  $y \in \mathcal{E}$ .

Pour  $k \in \mathbb{N}^*$ , obtient

$$\left\| \frac{a_k}{\pi^2 k^2} \varphi_k \right\|_{\infty} \leq \sqrt{2} \frac{|a_k|}{\pi^2 k^2}.$$

De plus,

$$|a_k| \leq \sqrt{2} \int_0^1 |f(t) \sin(\pi n t)| dt \leq \sqrt{2} \|f\|_{\infty},$$

d'où

$$\left\| \frac{a_k}{\pi^2 k^2} \varphi_k \right\|_{\infty} \leq 2 \frac{\|f\|_{\infty}}{\pi^2 k^2}.$$

On obtient la convergence normale sur  $[0, 1]$  de la série de terme général  $\frac{a_k}{\pi^2 k^2} \varphi_k$  et en conséquence sa convergence uniforme.

(d) Établir que  $y$  est la solution de  $SL_0(f)$ .

Par la question 13, pour tout  $x \in [0, 1]$ ,  $y_n(x) = \alpha_n x - \int_0^x \left( \int_0^u f_n(v) dv \right) du$  avec  $\alpha_n = \int_0^1 g_n(u) du$  où  $g_n(u) = \int_0^u f_n(v) dv$ . On pose  $g(u) = \int_0^u f(v) dv$  et, pour  $u \in [0, 1]$ ,

$$|g_n(u) - g(u)| \leq \left( \int_0^u |f_n(v) - f(v)|^2 \right)^{1/2} \leq \|f_n - f\|_2 = \left( \sum_{k=n+1}^{+\infty} |a_k|^2 \right)^{1/2}$$

par inégalité de Cauchy-Schwarz, majoration puis égalité de Parseval. Par convergence uniforme, pour  $x \in [0, 1]$ ,

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \int_0^x \left( \int_0^u f_n(v) dv \right) du = \int_0^x \left( \int_0^u f(v) dv \right) du.$$

Et en particulier pour  $x = 1$ ,  $(\alpha_n)_{n \in \mathbb{N}}$  converge vers  $\alpha = \int_0^1 \left( \int_0^u f(v) dv \right) du$ . Un passage à la limite donne

$$y = \alpha x - \int_0^x \left( \int_0^u f(v) dv \right) du$$

qui est bien solution de  $SL_0(f)$  par la question 13.

15. Dans cette question seulement, on pose  $p_0 : x \mapsto -\pi^2$ ,  $a = c = 1$  et  $b = d = 0$  et on s'intéresse au problème de Sturm-Liouville  $SL_{p_0}(f)$  suivant :

$$\begin{cases} -y'' - \pi^2 y = f \\ y(0) = 0 \\ y(1) = 0. \end{cases}$$

On considère l'application linéaire

$$H_{p_0} : \begin{cases} \mathcal{E}_2 & \longrightarrow & \mathcal{E} \\ y & \longmapsto & -y'' - \pi^2 y. \end{cases}$$

(a) L'application  $H_{p_0}$  est-elle injective?

Non, car  $x \mapsto \sin(\pi x)$  est dans le noyau de  $H_{p_0}$ .

(b) Déterminer explicitement les solutions  $y_1$  et  $y_2$  de l'équation homogène  $y'' + \pi^2 y = 0$  vérifiant respectivement

$$\begin{cases} y_1(0) = 1 \\ y_1'(0) = 0 \end{cases} \quad \text{et} \quad \begin{cases} y_2(0) = 0 \\ y_2'(0) = \pi. \end{cases}$$

Vérifier qu'il s'agit d'un système fondamental de l'équation homogène.

On trouve immédiatement  $y_1 : x \mapsto \cos(\pi x)$  et  $y_2 : x \mapsto \sin(\pi x)$ . Le wronskien de  $y_1$  et  $y_2$  est

$$w(x) = \pi \cos(\pi x)^2 + \pi \sin(\pi x)^2 = \pi.$$

Par la question 5.(c),  $(y_1, y_2)$  est un système fondamental de solutions.

- (c) Pour  $f \in \mathcal{E}$ , on veut résoudre l'équation différentielle  $y'' + \pi^2 y = -f$  par la méthode dite de variation des constantes.

Pour cela on s'appuie sur le système fondamental  $(y_1, y_2)$  obtenu à la question précédente. On cherche alors les solutions de  $y'' + \pi^2 y = -f$  sous la forme

$$y = u_1 y_1 + u_2 y_2, \text{ avec } (u_1, u_2) \in \mathcal{C}^2([0, 1], \mathbb{R})^2 \text{ vérifiant } u_1' y_1 + u_2' y_2 = 0.$$

Déterminer une solution particulière de l'équation  $y'' + \pi^2 y = -f$  à l'aide d'une ou plusieurs intégrales dépendant de  $f$ , puis exprimer la solution générale de cette même équation.

On obtient

$$\begin{aligned} y' &= u_1' y_1 + u_2' y_2 + u_1 y_1' + u_2 y_2' \\ &= u_1 y_1' + u_2 y_2', \\ y'' &= u_1' y_1' + u_1 y_1'' + u_2' y_2' + u_2 y_2'', \\ y'' + \pi^2 y &= u_1 (y_1'' + \pi^2 y_1) + u_2 (y_2'' + \pi^2 y_2) + u_1' y_1' + u_2' y_2' \\ &= u_1' y_1' + u_2' y_2'. \end{aligned}$$

On résout donc le système

$$\begin{cases} y_1 u_1' + y_2 u_2' = 0, \\ y_1' u_1' + y_2' u_2' = -f. \end{cases}$$

Les formules de Cramer donnent

$$\begin{aligned} u_1' &= \frac{\begin{vmatrix} 0 & y_2 \\ -f & y_2' \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix}} = \frac{1}{\pi} f(x) \sin(\pi x), \\ u_2' &= \frac{\begin{vmatrix} y_1 & 0 \\ y_1' f & -f \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix}} = -\frac{1}{\pi} f(x) \cos(\pi x), \end{aligned}$$

et finalement il existe  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  tels que pour tout  $x \in [0, 1]$ ,

$$\begin{aligned} y(x) &= \alpha \cos(\pi x) + \beta \sin(\pi x) + \frac{\cos(\pi x)}{\pi} \int_0^x f(t) \sin(\pi t) dt - \frac{\sin(\pi x)}{\pi} \int_0^x f(t) \cos(\pi t) dt \\ &= \alpha \cos(\pi x) + \beta \sin(\pi x) + \frac{1}{\pi} \int_0^x f(t) \sin(\pi(t-x)) dt. \end{aligned}$$

- (d) Lorsque  $f : x \mapsto \cos(\pi x)$ , établir que le problème de Sturm-Liouville  $SL_{p_0}(f)$  admet plusieurs solutions que l'on précisera.

On résout d'abord l'équation différentielle en utilisant la question 15. (c).

$$\begin{aligned} \int_0^x \cos(\pi t) \sin(\pi(t-x)) dt &= \frac{1}{2} \int_0^x \sin(\pi(2t-x)) dt + \frac{1}{2} \int_0^x \sin(\pi(-x)) dt \\ &= -\frac{1}{4\pi} [\cos(\pi(2t-x))]_0^x - \frac{x \sin(\pi x)}{2} \\ &= -\frac{x \sin(\pi x)}{2}. \end{aligned}$$

Les solutions de l'équations différentielles sont donc de la forme

$$x \mapsto \alpha \cos(\pi x) + \beta \sin(\pi x) - \frac{x \sin(\pi x)}{2\pi}.$$

Pour une telle solution  $y$ ,

$$\begin{cases} y(0) = 0 \\ y(1) = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} \alpha = 0 \\ -\alpha = 0. \end{cases}$$

Les solutions de  $SL_{p_0}(f)$  sont donc les fonctions de la forme  $x \mapsto \beta \sin(\pi x) - \frac{x}{2\pi} \sin(\pi x)$  avec  $\beta \in \mathbb{R}$ .

- (e) Lorsque  $f : x \mapsto \sin(\pi x)$ , établir que le problème de Sturm-Liouville  $SL_{p_0}(f)$  n'admet aucune solution.

On résout d'abord l'équation différentielle en utilisant la question 15. (c).

$$\begin{aligned} \int_0^x \sin(\pi(t-x))f \sin(\pi t) dt &= \frac{1}{2} \int_0^x \cos(\pi(2t-x)) dt - \frac{1}{2} \int_0^x \cos(\pi(-x)) dt \\ &= \frac{1}{4\pi} [\sin(\pi(2t-x))]_0^x - \frac{x \cos(\pi x)}{2} \\ &= \frac{\sin(\pi x)}{2\pi} - \frac{x \cos(\pi x)}{2}. \end{aligned}$$

Les solutions de l'équations différentielles sont donc de la forme

$$y(x) = \alpha \cos(\pi x) + \beta \sin(\pi x) - \frac{x \cos(\pi x)}{2\pi}.$$

Pour une telle solution  $y$ ,

$$\begin{cases} y(0) = 0 \\ y(1) = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} \alpha = 0 \\ -\alpha = \frac{1}{2}. \end{cases}$$

Le problème de Cauchy  $SL_{p_0}(f)$  n'a donc aucune solution.

### III. Une étude spectrale de l'application $H_p$

On considère à présent le cas général où  $p$  est une fonction appartenant à  $\mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{R})$  et  $a, b, c, d$  sont quatre nombres réels tels que  $(a, b) \neq (0, 0)$  et  $(c, d) \neq (0, 0)$ .

16. Un calcul préliminaire. Soit  $y \in \mathcal{C}^1([0, 1], \mathbb{R})$  et  $\alpha > 0$ .

- (a) Établir l'inégalité

$$2 \int_0^1 |y(t)y'(t)| dt \leq \alpha \int_0^1 y(t)^2 dt + \frac{1}{\alpha} \int_0^1 y'(t)^2 dt.$$

Indication : On pourra remarquer que pour  $\delta > 0$ , pour tout  $x \in [0, 1]$ , on a

$$\left( \delta |y(x)| - \frac{1}{\delta} |y'(x)| \right)^2 \geq 0.$$

On tire de l'indication que pour tout  $\delta > 0$ , pour tout  $x \in [0, 1]$ ,

$$\delta^2 |y(x)|^2 + \frac{1}{\delta^2} |y'(x)|^2 \geq 2|y(x)y'(x)|.$$

On choisit alors  $\delta = \sqrt{\alpha}$  et on intègre cette inégalité sur  $[0, 1]$ .

- (b) Vérifier l'égalité  $y^2(0) + y^2(1) = -\int_0^1 z'(x) dx$ , où  $z : x \mapsto y^2(x) \cos(\pi x)$  et en déduire que pour tous réels  $u$  et  $v$  il existe une constante  $C(u, v)$  telle que

$$uy^2(0) + vy^2(1) \leq C(u, v) \int_0^1 y(t)^2 dt + \int_0^1 y'(t)^2 dt.$$

Par le théorème fondamental de l'analyse,

$$-\int_0^1 z'(x) dx = z(0) - z(1) = y^2(0) + y^2(1).$$

Il vient

$$\begin{aligned} y^2(0) + y^2(1) &= \pi \int_0^1 y^2(x) \sin(\pi x) dx - 2 \int_0^1 y(x)y'(x) \cos(\pi x) dx \\ &\leq \pi \int_0^1 |y^2(x) \sin(\pi x)| dx + 2 \int_0^1 |y(x)y'(x) \cos(\pi x)| dx \\ &\leq \pi \int_0^1 |y^2(x)| dx + 2 \int_0^1 |y(x)y'(x)| dx \\ &\leq (\pi + \alpha) \int_0^1 |y^2(x)| dx + \frac{1}{\alpha} \int_0^1 |y(x)y'(x)|^2 dx, \end{aligned}$$

en utilisant la question 16. (a). Si  $(u, v) \neq (0, 0)$ , on obtient

$$uy^2(0) + vy^2(1) \leq (|u| + |v|)(y^2(0) + y^2(1)) \leq C(u, v) \int_0^1 |y^2(x)| dx + \int_0^1 |y'(x)|^2 dx$$

en choisissant  $\alpha = (|u| + |v|)$  et  $C(u, v) = (|u| + |v|)(\pi + (|u| + |v|))$ . Enfin,  $C(0, 0) = 0$  convient.

17. Soient  $\lambda \in \mathbb{R}$  et  $y$  dans  $\mathcal{E}_2$  vérifiant  $-y'' + py = \lambda y$ .

- (a) Établir l'égalité

$$y'(1)y(1) - y'(0)y(0) = \int_0^1 y'(t)^2 dt + \int_0^1 (p(t) - \lambda)y(t)^2 dt.$$

Comme  $y'' = py - \lambda y$ ,  $y''y = (p - \lambda)y^2$ . En intégrant par parties,  $y$  et  $y'$  étant de classe  $C^1$ ,

$$\begin{aligned} \int_0^1 (p(t) - \lambda)y(t)^2 dt &= \int_0^1 y''(t)y(t) dt \\ &= [y'(t)y(t)]_0^1 - \int_0^1 y'(t)^2 dt \\ &= y'(1)y(1) - y'(0)y(0) - \int_0^1 y'(t)^2 dt, \end{aligned}$$

ce qui implique immédiatement l'égalité demandée.

- (b) En déduire l'existence d'une constante  $\lambda_0$  dépendant de  $a, b, c, d$ , et de la fonction  $p$ , telle que, pour  $\lambda < \lambda_0$ , en posant  $q : x \mapsto p(x) - \lambda$ , le problème  $SL_q(0)$  n'a que l'application  $y = 0$  comme solution. *Indication : on pourra traiter à part le cas  $bd = 0$ .*

Supposons dans un premier temps  $bd \neq 0$ . Il vient

$$\int_0^1 y'^2 + \int_0^1 (p - \lambda)y^2 = y'(1)y(1) - y'(0)y(0) \leq \left| \frac{c}{d} \right| y^2(1) + \left| \frac{a}{b} \right| y^2(0) \leq C \int_0^1 y^2 + \int_0^1 y'^2,$$

avec  $C = C \left( \left| \frac{c}{d} \right|, \left| \frac{a}{b} \right| \right)$ . Ainsi,  $\int_0^1 (C - p(t) + \lambda)y^2(t) dt \geq 0$ . On pose  $\lambda_0 = -C - \|p\|_\infty$ . Si  $\lambda < \lambda_0$ , pour tout  $x \in [0, 1]$ ,  $C - p(x) + \lambda < 0$  et la seule solution possible dans  $\mathcal{E}_2$  est  $y = 0$ . Si  $bd = 0$ , la méthode s'adapte immédiatement avec  $y(0) = 0$  ou  $y(1) = 0$ .

On rappelle que  $H_p$  est l'application linéaire définie par

$$H_p : \begin{cases} \mathcal{E}^2 & \longrightarrow \mathcal{E} \\ y & \longmapsto -y'' + py. \end{cases}$$

18. Montrer que  $H_p$  vérifie la relation de symétrie

$$\forall (y, z) \in \mathcal{E}_2^2, \langle H_p(y), z \rangle = \langle y, H_p(z) \rangle.$$

On obtient en intégrant par parties,  $y'$  et  $z$  étant de classe  $C^1$ ,

$$\begin{aligned} \langle H_p(y), z \rangle &= - \int_0^1 y''(t)z(t) dt + \int_0^1 p(t)y(t)z(t) dt \\ &= -y'(1)z(1) + y'(0)z(0) + \int_0^1 y'(t)z'(t) dt + \int_0^1 p(t)y(t)z(t) dt. \end{aligned}$$

De même,

$$\begin{aligned} \langle y, H_p(z) \rangle &= - \int_0^1 y''(t)z(t) dt + \int_0^1 p(t)y(t)z(t) dt \\ &= -y(1)z'(1) + y(0)z'(0) + \int_0^1 y'(t)z'(t) dt + \int_0^1 p(t)y(t)z(t) dt \end{aligned}$$

et finalement

$$\langle H_p(y), z \rangle - \langle y, H_p(z) \rangle = (y'(0)z(0) - y(0)z'(0)) - (y'(1)z(1) - y(1)z'(1)).$$

Par hypothèse,  $(y(0), y'(0))$  et  $(z(0), z'(0))$  sont tous les deux colinéaires à  $(-b, a)$  (car orthogonaux à  $(a, b)$ ), donc sont colinéaires :  $y'(0)z(0) - y(0)z'(0) = 0$ . De même,  $y'(1)z(1) - y(1)z'(1) = 0$ . Finalement,  $\langle H_p(y), z \rangle = \langle y, H_p(z) \rangle$ .

19. Établir que deux sous-espaces propres associés à deux valeurs propres distinctes de  $H_p$  sont orthogonaux.

Si  $\lambda \neq \mu$  sont deux valeurs propres distinctes associées aux vecteurs propres respectifs  $y$  et  $z$ , alors  $\langle H_p(y), z \rangle = \lambda \langle y, z \rangle = \langle y, H_p(z) \rangle = \mu \langle y, z \rangle$  et comme  $\lambda \neq \mu$ ,  $\langle y, z \rangle = 0$ .

20. Démontrer que tout sous-espace propre de  $H_p$  est de dimension 1.

Par construction, si  $\lambda$  est une valeur propre de  $H_p$ , la dimension du sous-espace propre associé est au moins 1. Si la dimension était supérieure ou égale à 2, alors on aurait deux solutions  $y_1$  et  $y_2$  de l'équation différentielle  $-y'' + (p - \lambda)y = 0$  linéairement indépendantes dans  $\mathcal{E}_2$ . L'ensemble des solutions  $\mathcal{S}_\lambda$  de cette équation différentielle linéaire d'ordre 2 étant un espace vectoriel de dimension 2,  $(y_1, y_2)$  est une base de  $\mathcal{S}_\lambda$  et cet espace est donc inclus dans  $\mathcal{E}_2$ . On obtient que toute solution de  $-y'' + (p - \lambda)y = 0$  vérifie  $ay(0) + by'(0) = 0$ . Or, par le théorème de Cauchy, il existe une solution vérifiant  $y(0) = a$  et  $y'(0) = b$ , ce qui donne  $a^2 + b^2 = 0$  : ceci contredit  $(a, b) \neq (0, 0)$ . Donc les espaces propres de  $H_p$  sont de dimension 1.

## IV. Fonction de Green

Dans toute cette partie, on considère une fonction  $q \in \mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{R})$  telle que le problème  $SL_q(0)$  n'a que la fonction  $y = 0$  comme solution.

On rappelle que  $a, b, c$  et  $d$  sont des réels tels que  $(a, b) \neq (0, 0)$  et  $(c, d) \neq (0, 0)$ .

21. Vérifier que l'application  $H_q : \mathcal{E}_2 \rightarrow \mathcal{E}$  est injective.

Par hypothèse, le noyau de  $H_q$  est nul.

22. (a) Établir l'existence de deux éléments non nuls  $y_1$  et  $y_2$  de  $\mathcal{C}^2([0, 1], \mathbb{R})$  tels que

$$\begin{cases} -y_1'' + qy_1 = 0 \\ ay_1(0) + by_1'(0) = 0 \end{cases} \quad \text{et} \quad \begin{cases} -y_2'' + qy_2 = 0 \\ cy_2(1) + dy_2'(1) = 0. \end{cases}$$

Indication : On pourra chercher à résoudre deux problèmes de Cauchy bien choisis.

On résout les deux problèmes de Cauchy

$$\begin{cases} -y'' + qy = 0, \\ y(0) = b, \\ yd'(0) = -a, \end{cases} \quad \begin{cases} -y'' + qy = 0, \\ y(0) = d, \\ y'(0) = -c, \end{cases}$$

dont les solutions sont notées  $y_1$  et  $y_2$ . Alors  $y_1$  et  $y_2$  conviennent et sont non nulles, puisque  $(a, b) \neq (0, 0)$  et  $(c, d) \neq (0, 0)$ .

(b) Montrer qu'un tel couple  $(y_1, y_2)$  est un système fondamental de solution de  $-y'' + qy = 0$  et qu'il est possible de choisir ce couple de sorte que

$$\forall x \in [0, 1], w(x) = y_1(x)y_2'(x) - y_1'(x)y_2(x) = -1.$$

Supposons  $y_1$  et  $y_2$  colinéaires. Comme  $y_2$  et  $y_1$  sont non nuls, il existe  $\alpha \in \mathbb{R}$  tel que  $y_2 = \alpha y_1$ . Par suite,  $y_2 \in \mathcal{E}_2$  et  $y_2 = 0$  par hypothèse sur  $H_q$ , ce qui est aboutit à une contradiction.

Le wronskien est constant et non nul (question 7), il suffit de multiplier  $y_1$  par une constante non nulle adaptée pour obtenir un nouveau couple  $(y_1, y_2)$  de wronskien  $-1$ .

Jusqu'à la fin de cette partie, le couple  $(y_1, y_2)$  fait référence à un système fondamental de solutions de l'équation  $-y'' + qy = 0$  tel que définis à la question 22.(b).

23. Soit  $f$  un élément de  $\mathcal{E}$ .

(a) Vérifier que les solutions de l'équation différentielle  $-y'' + qy = f$  sont exactement les fonctions de la forme

$$y : x \mapsto \left( \alpha + \int_x^1 f(t)y_2(t)dt \right) y_1(x) + \left( \beta + \int_0^x f(t)y_1(t)dt \right) y_2(x),$$

où  $(\alpha, \beta)$  sont deux constantes réelles arbitraires. Déterminer une forme analogue pour la dérivée  $y'$  de la solution précédente  $y$ .

L'ensemble des solutions de cette équation différentielle est un espace affine de dimension 2, dont l'espace vectoriel sous-jacent a pour base  $(y_1, y_2)$ . Pour le déterminer, il suffit de trouver une solution particulière. On considère

$$z \mapsto y_1(x) \int_x^1 f(t)y_2(t) dt + y_2(x) \int_0^x f(t)y_1(t) dt.$$

Par le théorème fondamental de l'analyse,  $z$  est deux fois dérivable et pour tout  $x \in [0, 1]$ ,

$$\begin{aligned} y'(x) &= y_1'(x) \int_x^1 f(t)y_2(t) dt - y_1(x)y_2'(x)f(x) + y_2'(x) \int_0^x f(t)y_1(t) dt + y_2(x)y_1'(x)f(x) \\ &= y_1'(x) \int_x^1 f(t)y_2(t) dt + y_2'(x) \int_0^x f(t)y_1(t) dt, \\ y''(x) &= y_1''(x) \int_x^1 f(t)y_2(t) dt - y_1'(x)y_2'(x)f(x) + y_2''(x) \int_0^x f(t)y_1(t) dt + y_2'(x)y_1'(x)f(x) \\ &= y_1''(x) \int_x^1 f(t)y_2(t) dt + y_2''(x) \int_0^x f(t)y_1(t) dt - f(x) \\ &= q(x) \left( y_1(x) \int_x^1 f(t)y_2(t) dt + y_2(x) \int_0^x f(t)y_1(t) dt \right) - f(x) \\ &= -q(x)y(x) - f(x). \end{aligned}$$

Donc  $y$  est solution de  $-y'' + qy = f$ . Le résultat demandé en découle.

(b) En déduire que  $SL_q(f)$  admet une unique solution  $y$  qui s'écrit sous la forme

$$y : x \mapsto \int_0^1 K_q(x, t)f(t)dt$$

où l'on a posé

$$K_q(x, t) = \begin{cases} y_1(t)y_2(x) & \text{si } 0 \leq t \leq x \leq 1, \\ y_1(x)y_2(t) & \text{si } 0 \leq x < t \leq 1. \end{cases}$$

On dit que  $K_q$  est la fonction de Green associée au problème  $SL_q(f)$ .

Utilisons la forme des solutions de  $-y'' + qy = f$  de la question précédente. On obtient immédiatement

$$\begin{cases} ay(0) + by'(0) = 0 \\ cy(1) + dy(1) = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} \beta(ay_2(0) + by_2'(0)) = 0 \\ \alpha(cy_1(1) + dy_1(1)) = 0. \end{cases}$$

Or,  $ay_2(0) + by_2'(0) = 0$  entraînerait  $y_2 \in \mathcal{E}_2$  avec  $H_q(y_2) = 0$  puis  $y_2 = 0$  par hypothèse sur  $H_q$ , ce qui contredit la non nullité de  $y_2$ . On en déduit que  $\beta = 0$ . Pour la même raison,  $\alpha = 0$ . Il n'existe donc qu'une seule solution et elle vérifie  $\alpha = \beta = 0$ . L'unique solution du problème  $SL_q(f)$  est donc donnée par

$$\begin{aligned} y(x) &= y_1(x) \int_x^1 f(t)y_2(t)dt + y_2(x) \int_0^x f(t)y_1(t)dt \\ &= \int_x^1 f(t)y_2(t)y_1(x)dt + \int_0^x f(t)y_1(t)y_2(x)dt \\ &= \int_x^1 K_q(x,t)f(t) dt + \int_0^x K_q(x,t)f(t) dt \\ &= \int_0^1 K_q(x,t)f(t) dt. \end{aligned}$$

(c) Établir que  $K_q : [0, 1]^2 \rightarrow \mathbb{R}$  est une application continue sur  $[0, 1]^2$ .

Il est immédiat que  $K_q$  est continue sur les deux triangles

$$T_1 = \{(x, t) \in [0, 1]^2 \mid 0 \leq t \leq x \leq 1\}, \quad T'_2 = \{(x, t) \in [0, 1]^2 \mid 0 \leq x < t \leq 1\},$$

par continuité de  $y_1$  et  $y_2$ . De plus,  $K_q$  se prolonge par continuité sur

$$T_2 = \{(x, t) \in [0, 1]^2 \mid 0 \leq x \leq t \leq 1\}$$

en posant  $K_q(x, x) = y_1(x)y_2(x)$  pour tout  $x \in [0, 1]$ . Comme ce prolongement par continuité coïncide avec  $K_q$  sur la diagonale  $\{(x, x) \mid x' \in [0, 1]\}$ ,  $K_q$  est continue sur  $T_1 \cup T_2 = [0, 1]^2$ .

## V. Analyse spectrale de l'application $\Phi_q = H_q^{-1}$

Dans toute cette partie, on considère une fonction  $q \in \mathcal{C}^0([0, 1], \mathbb{R})$  telle que le problème  $SL_q(0)$  n'a que la fonction  $y = 0$  comme solution.

Pour rappel, l'espace vectoriel  $\mathcal{E}$  est muni du produit scalaire  $\langle f, g \rangle = \int_0^1 f(t)g(t)dt$  et on note  $\| \cdot \|_2$  la norme associée.

D'après la partie précédente, pour  $f \in \mathcal{E}$ , le problème  $SL_q(f)$  admet une unique solution, à savoir  $\Phi_q(f)$  définie de la façon suivante :

$$\Phi_q : \begin{cases} \mathcal{E} & \longrightarrow & \mathcal{E}_2 \\ f & \longmapsto & \left( x \longmapsto \int_0^1 K_q(x,t)f(t)dt \right). \end{cases}$$

Dans la mesure où  $\mathcal{E}_2$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{E}$ , on pourra considérer que  $\Phi_q$  est un endomorphisme de  $\mathcal{E}$  et introduire ses valeurs propres et ses espaces propres, par exemple, comme cela a été fait pour  $H_q$  précédemment.

24. Vérifier que  $H_q$  et  $\Phi_q$  sont deux isomorphismes réciproques l'un de l'autre.

Les deux applications  $H_q$  et  $\Phi_q$  sont clairement linéaires. Il suffit de vérifier que  $H_q \circ \Phi_q = Id_{\mathcal{E}}$  et  $\Phi_q \circ H_q = Id_{\mathcal{E}_2}$ .

Pour  $f \in \mathcal{E}$ ,  $\Phi(f)$  est la solution de  $SL_q(f)$  et par suite  $\Phi(f) \in \mathcal{E}_2$  avec  $H_q \circ \Phi_q(f) = f$ , d'où  $H_q \circ \Phi_q = Id_{\mathcal{E}}$ .

Pour  $g \in \mathcal{E}_2$ , posons  $f = H_q(g) \in \mathcal{E}$ . Le problème  $SL_q(f)$  admet une unique solution qui est précisément  $g$  car  $g \in \mathcal{E}_2$ . Il vient donc  $\Phi_q(H_q(g)) = g$ , c'est à dire  $\Phi_q \circ H_q = Id_{\mathcal{E}_2}$ .

25. Établir que pour tout  $(f, g) \in \mathcal{E}^2$ , on a

$$\langle \Phi_q(f), g \rangle = \langle f, \Phi_q(g) \rangle.$$

On a montré dans la question 18 que pour tout  $(y, z) \in \mathcal{E}_2^2$ ,  $\langle H_q(y), z \rangle = \langle y, H_q(z) \rangle$ . Soient  $(f, g) \in \mathcal{E}^2$ . D'après la question 24, en posant  $y = \Phi_q(f)$  et  $z = \Phi_q(g)$ , alors  $f = H_q(y)$ ,  $g = H_q(z)$  et

$$\langle f, \Phi_q(g) \rangle = \langle H_q(y), z \rangle = \langle y, H_q(z) \rangle = \langle \Phi_q(f), g \rangle.$$

26. Montrer que  $\Phi_q$  est une application continue de  $(\mathcal{E}, \|\cdot\|_2)$  vers  $(\mathcal{E}_2, \|\cdot\|_2)$ .

Soit  $f \in \mathcal{E}$ . On pose  $M = \max\{|K(x, t)|, (x, t) \in [0, 1]^2\}$ . Comme  $K$  est continue sur le compact  $[0, 1]^2$  (question 23. (c)),  $M$  existe. De plus, d'après la question 23. (b), pour tout  $x \in [0, 1]$ ,

$$\begin{aligned} |\Phi_q(f)(x)| &= \left| \int_0^1 K_q(x, t) f(t) dt \right| \\ &\leq \int_0^1 |K_q(x, t) f(t)| dt \\ &\leq M \int_0^1 |f(t)| dt \\ &\leq M \|f\|_2 \times \|1\|_2 \\ &\leq M \|f\|_2, \end{aligned}$$

en utilisant l'inégalité de Cauchy-Schwarz. En élevant au carré et en intégrant cette inégalité sur  $[0, 1]$ , on obtient

$$\|\Phi_q(f)\|_2 \leq M \|f\|_2.$$

Donc  $\Phi_q$  est continue.

27. (a) Vérifier que pour toute valeur propre  $\lambda$  de  $\Phi_q$ , le sous-espace propre de  $\Phi_q$  associé à  $\lambda$  est de dimension 1.

Soit  $\lambda \in \mathbb{R}$  une valeur propre de  $\Phi_q$ . Comme  $\Phi_q$  est injective,  $\lambda$  est non nulle. Pour tout  $y \in \mathcal{E}$ ,

$$\Phi_q(y) = \lambda y \iff y = \lambda H_q(y) \iff H_q(y) = \frac{1}{\lambda} y.$$

Ainsi, l'espace propre de  $\Phi_q$  associé à  $\lambda$  est égal à l'espace propre associé à la valeur propre  $\frac{1}{\lambda}$  de  $H_q$ . D'après la question 20, il est de dimension 1.

- (b) Justifier que les sous-espaces propres de  $\Phi_q$  correspondant à deux valeurs propres distinctes sont orthogonaux.

Soient  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  deux valeurs propres distinctes de  $\Phi_q$  et  $y_1, y_2$  deux vecteurs propres associés.

$$\langle \Phi_q(y_1), y_2 \rangle = \lambda_1 \langle y_1, y_2 \rangle = \langle y_1, \Phi_q(y_2) \rangle = \lambda_2 \langle y_1, y_2 \rangle.$$

Comme  $\lambda_1 \neq \lambda_2$ ,  $\langle y_1, y_2 \rangle = 0$ .

## VI. Solutions de l'équation de Sturm-Liouville $SL_p(f)$

On revient au problème de Sturm-Liouville dans le cas général, c'est-à-dire trouver les solutions du système d'équations d'inconnue  $y \in \mathcal{C}^2([0, 1], \mathbb{R})$  suivant :

$$\begin{cases} -y'' + py = f \\ ay(0) + by'(0) = 0 \\ cy(1) + dy'(1) = 0. \end{cases} \quad SL_p(f)$$

où  $p$  et  $f$  sont des éléments de  $\mathcal{E}$ .

28. Vérifier que le noyau et l'image de  $H_p$  sont deux sous-espaces vectoriels orthogonaux de  $\mathcal{E}$ . Soient  $x \in \text{Ker}(H_q)$  et  $y \in \text{Im}(H_q)$ . Soit  $z \in \mathcal{E}$  tel que  $y = H_q(z)$ . Alors

$$\langle x, y \rangle = \langle x, H_q(z) \rangle = \langle H_q(x), z \rangle = 0.$$

29. Établir l'existence d'un réel  $\lambda_0$  tel que toute valeur propre  $\lambda$  de  $H_p$  vérifie  $\lambda > \lambda_0$ . D'après la question 17. (b), il existe  $\lambda_0 \in \mathbb{R}$  tel que pour  $\lambda < \lambda_0$ ,  $H_p(y) = \lambda y$  n'a que la fonction nulle comme solution (dans  $\mathcal{E}_2$ , donc). Ainsi, toutes les valeurs propres de  $H_p$  sont dans  $[\lambda_0, +\infty[$ .

On fixe à présent une valeur  $\lambda < \lambda_0$ . Par suite, la fonction  $q = p - \lambda$  est telle que les valeurs propres de  $H_q$  sont incluses dans  $\mathbb{R}_+^*$ .

30. Vérifier que  $\mu$  est une valeur propre de  $\Phi_q$  si et seulement si  $\frac{1}{\mu} + \lambda$  est une valeur propre de  $H_p$ . Soit  $f \in \mathcal{E}$ . On constate que

$$\Phi_q(f) = \mu f \iff H_q(f) = \frac{1}{\mu} f \iff H_p(f) = \left( \frac{1}{\mu} + \lambda \right) f,$$

d'où le résultat demandé.

31. Dans cette question uniquement, on suppose que  $H_p$  est injective. Montrer que, pour tout  $f \in \mathcal{E}$ ,  $SL_p(f)$  admet une unique solution. C'est la question 23.(b).

32. Dans cette question, on suppose que  $H_p$  n'est pas injective et on note  $\varphi \in \mathcal{E}_2$  un vecteur propre associé à la valeur propre 0.

(a) Soit  $f \in \mathcal{E}$ . Montrer que si  $\langle f, \varphi \rangle \neq 0$ , alors  $SL_p(f)$  n'a pas de solution.

Soit  $y$  une solution de  $SL_p(f)$ . Alors  $f \in \text{Im}(H_p)$ . D'après la question 28,  $y$  est orthogonale à  $\varphi$  : c'est une contradiction. Donc  $SL_p(f)$  ne possède aucune solution.

(b) Soit  $f \in \mathcal{E}$ . Montrer que si  $\langle f, \varphi \rangle = 0$ , alors  $SL_p(f)$  admet une infinité de solutions dont on précisera la structure.

La fonction  $\varphi$  est une solution non triviale de  $H_p(y) = 0$ , que l'on complète en un système fondamental de solutions  $(\varphi, \psi)$  de  $H_p(y) = 0$  avec  $\varphi\psi' - \varphi'\psi = 1$ . D'après la question 20,  $\text{Ker}(H_p)$  est de dimension 1, donc engendré par  $\varphi$ . Par suite,  $\psi \notin \mathcal{E}_2$ . Ainsi  $a\psi(0) + b\psi'(0) \neq 0$  ou  $c\psi(1) + d\psi'(1) \neq 0$ . Supposons, par exemple,  $a\psi(0) + b\psi'(0) \neq 0$ .

On cherche les solutions de  $-y'' + py = f$  dans  $\mathcal{E}_2$  par méthode de variation des constantes, sous la forme  $y = u\varphi + v\psi$  avec  $u'\varphi + v'\psi = 0$ . La condition en 0 sur  $y$  donne  $v(0) = 0$ . Cette résolution donne

$$y(x) = -\varphi(x) \left( A + \int_0^x f(t)\psi(t)dt \right) + \psi(x) \int_0^x f(t)\varphi(t)dt$$

avec un réel  $A$  à déterminer, et qui paramètre la direction de la droite affine solution. Il reste à vérifier que la solution particulière

$$y_0(x) = -\varphi(x) \int_0^x f(t)\psi(t)dt + \psi(x) \int_0^x \varphi(t)f(t)dt$$

vérifie les contraintes aux limites. On obtient

$$y'_0(x) = -\varphi'(x) \int_0^x f(t)\psi(t)dt + \psi'(x) \int_0^x f(t)\varphi(t)dt$$

on a bien  $ay_0(0) + by'_0(0) = 0$ . La condition  $\langle f, \varphi \rangle = 0$  s'écrit

$$\int_0^1 f(t)\varphi(t)dt = 0$$

et donc

$$y_0(1) = -\varphi(1) \int_0^1 f(t)\psi(t)dt,$$

$$y'_0(1) = -\varphi'(1) \int_0^1 f(t)\psi(t)dt.$$

Finalement,

$$cy_0(1) + dy'_0(1) = -(c\varphi(1) + d\varphi'(1)) \int_0^1 f(t)\psi(t)dt = 0.$$

Ainsi, l'ensemble des solutions de  $SL_p(f)$  est un espace affine de dimension 1, contenant  $y_0$  et dirigé par  $\varphi$ . Le cas  $c\psi(1) + d\psi'(1) \neq 0$  se traite de manière analogue.

————— FIN DU SUJET —————