

Agréation interne 2018 deuxième épreuve.

Durée : 6 heures.

L'usage de tout ouvrage de référence et de tout matériel électronique (y compris la calculatrice) est rigoureusement interdit.

Dans ce problème, on s'intéresse à des propriétés utilisant la notion de distance d'un point à une partie d'un ensemble.

Dans la partie I-A, on étudie des généralités sur cette notion dans le cas d'un espace métrique et d'un espace affine euclidien.

Dans la partie I-B, on donne des exemples de calcul de distance dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Dans la partie II, on étudie les points d'une courbe situés à égale distance d'une droite .

Cette partie II est indépendante de la partie I.

Dans la partie III, on étudie la notion de ligne médiatrice de deux fermés non vides séparés par une droite .

Cette partie III est indépendante des parties I-B et II.

Dans la partie IV, on s'intéresse à l'asymptote de la ligne médiatrice des deux compacts non vides séparés par une droite.

Préambule : notations et rappels.

- ▷ \mathbb{N} désigne l'ensemble des entiers naturels et \mathbb{R} le corps des nombres réels.
- ▷ $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ désigne l'ensemble des matrices carrées de taille $n \geq 1$ à coefficients dans \mathbb{R} . On note I_n son élément unité et 0_n la matrice nulle.
- ▷ $\text{GL}_n(\mathbb{R})$ désigne l'ensemble des matrices inversibles de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Si $A \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$, on note A^{-1} son inverse.
- ▷ $O_n(\mathbb{R})$ désigne l'ensemble des matrices orthogonales de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.
- ▷ Pour $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $\det(A)$ et tA désignent respectivement le déterminant et la transposée de A .
- ▷ Une matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est dite symétrique si elle est égale à sa transposée.

On rappelle les définitions et propriétés suivantes :

- ▷ Soit E un espace métrique muni d'une distance d .
Pour $x \in E$ et A une partie non vide de E , on appelle distance de x à A , le réel défini par :

$$d(x, A) = \inf_{a \in A} d(x, a).$$

Pour A une partie non vide de E , on définit l'application $d_A : x \mapsto d(x, A)$ de E dans \mathbb{R} .

- ▷ On se donne, dans \mathbb{R}^2 muni de sa structure affine euclidienne usuelle, un point F et une droite Δ ne contenant pas F . La parabole de foyer F et de directrice Δ est l'ensemble des points m de \mathbb{R}^2 tels que : $d(m, F) = d_\Delta(m)$ (où d désigne la distance euclidienne de \mathbb{R}^2).
- ▷ Soit E un espace métrique muni d'une distance d . soient $f : E \rightarrow \mathbb{R}$ une application et k un réel strictement positif.
- On dit que f est k -lipschitzienne si : $\forall (x, y) \in E^2, |f(x) - f(y)| \leq kd(x, y)$.
- On dit que f lipschitzienne s'il existe $k > 0$ tel que f est k -lipschitzienne.

I Quelques propriétés de la distance à un fermé.

Partie A : généralités.

Soit E un espace métrique muni d'une distance d .

1. Soient A et B des parties non vides de E avec $A \subset B$.

Démontrer que : $\forall x \in E, d_B(x) \leq d_A(x)$.

Montrons : $\forall x \in E, d_B(x) \leq d_A(x)$.

Soit $x \in E$.

Puisque A et B sont non vides, $\{d(x, a) \mid a \in A\}$ et $\{d(x, b) \mid b \in B\}$ sont des parties non vides et minorées (par 0) de \mathbb{R} qui admettent donc des bornes inférieures.

De $A \subset B$ nous déduisons

$$\{d(x, a) \mid a \in A\} \subset \{d(x, b) \mid b \in B\},$$

d'où

$$\forall a \in A, \inf \{d(x, b) \mid b \in B\} \leq d(x, a),$$

et par conséquent

$$\inf \{d(x, b) \mid b \in B\} \leq \inf \{d(x, a) \mid a \in A\}.$$

Nous avons donc démontré que

$$\text{si } A \subset B, \text{ alors}$$

$$\forall x \in E, d_B(x) \leq d_A(x).$$

2. On considère A une partie non vide de E et on note \bar{A} son adhérence.
Démontrer que : $\forall x \in E, d_A(x) = 0 \Leftrightarrow x \in \bar{A}$.

Démontrons que : $\forall x \in E, d_A(x) = 0 \Leftrightarrow x \in \bar{A}$.

Soit $x \in E$.

Notons \mathcal{O}_x l'ensemble des voisinages de x pour la topologie induite par d et $B(x,r)$ la boule de centre x et de rayon $r > 0$.

Puisque A est non vide :

$$\begin{aligned} x \in \bar{A} &\Leftrightarrow \forall V \in \mathcal{O}_x, V \cap A \neq \emptyset \\ &\Leftrightarrow \forall r > 0, B(x,r) \cap A \neq \emptyset \\ &\Leftrightarrow \forall r > 0, \exists a \in A, 0 \leq d(a,x) < r \\ &\Leftrightarrow \inf \{d(a,x) \mid a \in A\} = 0, \text{ car } A \neq \emptyset \\ &\Leftrightarrow d(x,A) = 0 \end{aligned}$$

Ainsi

$$\forall x \in E, d_A(x) = 0 \Leftrightarrow x \in \bar{A}.$$

3. On considère A une partie non vide de E .

- (a) Démontrer que, pour tout $(x,y) \in E^2$, on a : $d_A(x) \leq d(x,y) + d_A(y)$.

Montrons : $\forall (x,y) \in E^2, d_A(x) \leq d(x,y) + d_A(y)$.

Soit $(x,y) \in E^2$.

Soit $b \in A$.

Nous avons l'inégalité triangulaire

$$d(b,x) \leq d(b,y) + d(y,x).$$

Or $d_A(x) = \inf \{d(a,x) \mid a \in A\} \leq d(b,x)$ donc

$$d_A(x) \leq d(b,y) + d(y,x).$$

Ainsi :

$$\forall b \in A, d_A(x) - d(x,y) \leq d(b,y).$$

D'où, A et donc $\{d(b,y) \mid b \in A\}$ étant non vides

$$d_A(x) - d(x,y) \leq \inf \{d(b,y) \mid b \in A\},$$

i.e.

$$d_A(x) \leq d_A(y) + d(x,y).$$

Nous avons démontré que

$$\forall (x,y) \in E^2, d_A(x) \leq d(x,y) + d_A(y).$$

- (b) En déduire que d_A est une application lipschitzienne de E dans \mathbb{R} .

Démontrons que d_A est lipschitzienne.

Par construction d_A est bien une application de E dans \mathbb{R} .

Soit $(x,y) \in E^2$.

D'après la question précédente : $d_A(x) - d_A(y) \leq d(x,y)$. De façon symétrique nous obtiendrions : $d_A(y) - d_A(x) \leq d(x,y)$. Nous en déduisons :

$$|d_A(x) - d_A(y)| \leq 1 \cdot d(x,y).$$

Finalement

d_A est une application 1-lipschitzienne de E dans \mathbb{R} .

4. On considère A une partie non vide de E et on note \bar{A} son adhérence. Démontrer que : $d_A = d_{\bar{A}}$.

Démontrons $d_{\bar{A}} = d_A$ en établissant les deux inégalités.

* $A \subset \bar{A}$ donc, d'après la question IA1, $d_{\bar{A}} \leq d_A$.

* Soient $x \in E$ et $b \in \bar{A}$.

D'après la question IA3a :

$$d_A(x) \leq d_A(b) + d(x,b).$$

Or, puisque $b \in \bar{A}$, d'après IA2, $d_A(b) = 0$, donc

$$\forall b \in \bar{A}, d_A(x) \leq d(x,b).$$

D'où, A , \bar{A} et $\{d(x,b) \mid b \in \bar{A}\}$ étant non vide :

$$\begin{aligned} d_A(x) &\leq \inf \{d(x,b) \mid b \in \bar{A}\} \\ d_A(x) &\leq d_{\bar{A}}(x) \end{aligned}$$

Ainsi : $d_A \leq d_{\bar{A}}$.

Nous avons établi

$$d_A = d_{\bar{A}}.$$

5. (a) Soient A et B deux parties fermées non vides de E . Démontrer que :
 $d_A = d_B \Leftrightarrow A = B$.

Démontrons par double implication que : $d_A = d_B \Leftrightarrow A = B$.

* Trivialement si $A = B$ alors $d_A = d_B$.

* Démontrons : $d_A = d_B \Rightarrow A = B$.

Autrement dit il s'agit d'établir que :

$$[\forall x \in E, d_A(x) = d_B(x)] \Rightarrow A = B.$$

Pour cela nous allons établir sa contraposée, à savoir

$$A \neq B \Rightarrow [\exists x \in E, d_A(x) \neq d_B(x)].$$

Supposons donc $A \neq B$.

Autrement dit : $\exists x_0 \in B, x_0 \notin A$.

- Puisque $x_0 \in B$, évidemment $d_B(x_0) = 0$.
- A étant un fermé $A = \bar{A}$ donc, d'après la question IA2, comme A est non vide et que $x_0 \notin \bar{A}$ nécessairement $d_A(x_0) > 0$.

Ainsi $d_A(x_0) \neq d_B(x_0)$.

Nous avons donc établi que $d_A = d_B \Rightarrow A = B$.

$$\text{Ainsi : } d_A = d_B \Leftrightarrow A = B;$$

- (b) En déduire alors une condition nécessaire et suffisante très simple sur des parties non vides A et B de E pour avoir la relation $d_A = d_B$.

Nous déduisons de la question précédente que si A et B sont des parties non vides de E alors

$$d_A = d_B \Leftrightarrow \bar{A} = \bar{B}.$$

6. On suppose que A est un compact non vide de E .

Montrer que, pour tout élément x de E , il existe $a \in A$ tel que : $d_A(x) = d(x,a)$.

Montrons : $\forall x \in E, \exists a \in A, d_A(x) = d(x,a)$.

Soit $x \in E$.

$d_{\{x\}} : \begin{cases} E & \rightarrow \mathbb{R} \\ b & \mapsto d(x,b) \end{cases}$ est une application continue puisque lipschitzienne d'après la question IA3b.

Or une fonction numérique continue sur un compact est bornée et atteint ses bornes donc il existe $a \in A$ tel que

$$d_{\{x\}}(a) = \inf\{d(x,b) \mid b \in A\}.$$

Autrement dit

il existe $a \in A$

7. On suppose que E est un espace affine euclidien et que d est la distance euclidienne associée.

On considère A une partie fermée non vide de E

Montrer que, pour tout point m de E , il existe $a \in A$ tel que : $d_A(m) = d(a,m)$.

E étant un espace affine euclidien il est homéomorphe à \mathbb{R}^n muni de la topologie usuelle pour un certain $n \in \mathbb{N}$. Nous pouvons donc raisonner dans ce dernier espace.

Soit A une partie fermée non vide de \mathbb{R}^n .

Démontrons : $\forall m \in \mathbb{R}^n, \exists a \in A, d(a,m) = d_A(m)$.

Soit $m \in \mathbb{R}^n$ et $\varepsilon > 0$.

Par construction de la borne inférieure, et en notant B_f les boules fermées, $A' = A \cap B_f(m, d_A(m) + \varepsilon)$ est non vide.

Ainsi A' est une partie non vide fermée et bornée de \mathbb{R}^n , donc, d'après le théorème de Borel-Lebesgue, A' est une partie compacte.

D'après la question précédente il existe donc $a \in A'$ tel que $d_{A'}(m) = d(a,m)$.

D'après la question 1, et puisque $A' \subset A$, $d_{A'}(m) \leq d_A(m)$. Ainsi : $d(a,m) \leq d_A(m)$ et par conséquent, $d_A(m)$ étant une borne inférieure,

il existe $a \in A$ tel que $d_A(m) = d(a,m)$.

8. On se place dans $E = \mathbb{R}$ muni de sa distance usuelle et on considère une partie non vide A de \mathbb{R} .

On suppose que, pour tout réel x , il existe un unique élément $a \in A$ tel que :
 $d_A(x) = d(x, a) = |x - a|$.

- (a) Démontrer que A est un fermé.

Démontrons que A^c est un ouvert. Si $A = \mathbb{R}$ le résultat est évident sinon il suffit de démontrer que A^c est un voisinage de chacun de ses points. Puisque \mathbb{R} est un espace métrique et que les boules ouvertes forment une base topologique, il suffit de montrer que chaque point de A^c appartient à une boule ouverte incluse dans A^c .

Démontrons : $\forall x \in A^c, \exists \varepsilon \in \mathbb{R}^+, B(x, \varepsilon) \subset A^c$.

Soit $x \in A^c$.

Par hypothèse il existe $a_x \in A$ tel que $d_A(x) = d(a_x, x)$.

Puisque $d(a_x, x)$ est un minimum nécessairement $B(x, d(a_x, x)) \cap A = \emptyset$.

Par conséquent $B(x, d(a_x, x)) \subset A^c$.

Nous pouvons donc conclure

A est un fermé.

- (b) Démontrer que A est un intervalle.

9. On se place dans $E = \mathbb{R}^n$ avec $n \geq 1$, muni de sa structure affine euclidienne usuelle. On note d la distance euclidienne associée.

On considère H un hyperplan de \mathbb{R}^n dont une équation cartésienne est :
 $a_1x_1 + \dots + a_nx_n + b = 0$, où (a_1, \dots, a_n) est un élément non nul de \mathbb{R}^n et $b \in \mathbb{R}$.

Établir pour tout $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$, la relation :

$$d_H(x) = \frac{|a_1x_1 + \dots + a_nx_n|}{\sqrt{a_1^2 + \dots + a_n^2}}.$$

Notons \tilde{x} le projeté orthogonal de x sur H et $\vec{e}(a_1, \dots, a_n)$ un vecteur (non nul par hypothèse) normal à H .

Par conséquent

$$\vec{\tilde{x}} = \varepsilon d_H(x) \frac{1}{\|\vec{e}\|} \vec{e},$$

avec $\varepsilon = \pm 1$ suivant que $\vec{\tilde{x}}$ et \vec{e} sont de même sens ou de sens contraire.

D'où

$$\varepsilon \tilde{x} \cdot \frac{1}{\|\tilde{e}\|} \tilde{e} = d_H(x).$$

Ce qui équivaut à

$$\frac{\varepsilon}{\|\tilde{e}\|} (a_1(x_1 - \tilde{x}_1) + \cdots + a_n(x_n - \tilde{x}_n)) = d_H(x)$$

Et puisque $\tilde{x} \in H$, $a_1\tilde{x}_1 + \cdots + a_n\tilde{x}_n = -b$ donc :

$$\frac{1}{\|\tilde{e}\|} |a_1x_1 + \cdots + a_nx_n + b| = d_H(x)$$

$$d_H(x) = \frac{|a_1x_1 + \cdots + a_nx_n|}{\sqrt{a_1^2 + \cdots + a_n^2}}.$$

Partie B : quelques exemples dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

Soit un entier $n \geq 2$. Soit $E = \mathbb{R}^n$ muni de sa structure euclidienne usuelle dont la norme est notée $\|\cdot\|$.

Pour une matrice $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ dont u est l'endomorphisme de \mathbb{R}^n canoniquement associé, on pose :

$$\|u\| = \sup_{x \in E, \|x\|=1} \|u(x)\| \quad \text{et} \quad \|M\| = \|u\|.$$

On rappelle que l'on définit ainsi une norme d'algèbre sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ (notée également $\|\cdot\|$), c'est-à-dire une norme vérifiant :

- (i) $\|I_n\| = 1$;
- (ii) $\forall (A, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2$, $\|AB\| \leq \|A\|\|B\|$.

En particulier, on a : $\forall k \in \mathbb{N}$, $\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $\|A^k\| \leq \|A\|^k$.

Sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, on considère la distance d associée à la norme d'algèbre $\|\cdot\|$ (i.e. $\forall (M, N) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2$, $d(M, N) = \|M - N\|$).

10. (a) Soit u un endomorphisme symétrique de \mathbb{R}^n à valeurs propres positives ou nulles.

Démontrer à l'aide d'une réduction dans une base orthonormale que $\|u\|$ est le maximum de ses valeurs propres.

Démontrons : $\|u\| = \max\{\lambda \in \mathbb{R} \mid \lambda \in \text{SP}_{\mathbb{R}}(u)\}$.

Puisque u est un endomorphisme symétrique d'un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension finie, il existe une base orthonormale (X_1, \dots, X_n) de E telle que pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $\exists \lambda_i \in \mathbb{R}$, $u(X_i) = \lambda_i X_i$.

Les λ_i sont donc des valeurs propres de u et sont donc, par hypothèse, positives.

Soit $q \in \llbracket 1, n \rrbracket$ l'indice du maximum des λ_i .

* $\|X_q\| = 1$ et

$$\begin{aligned} \|u(X_q)\| &= \|\lambda_q X_q\| \\ &= \lambda_q \|X_q\| \end{aligned}$$

Et donc :

$$\begin{aligned} \lambda_q &= \|u(X_q)\| \\ &\leq \|u\| \end{aligned}$$

* Soit $X \in E$ tel que $\|X\| = 1$. Notons : $X = x_1 X_1 + \dots + x_n X_n$.

$$\|u(X)\| = \left\| \sum_{i=1}^n x_i \lambda_i X_i \right\|$$

Puisque (X_1, \dots, X_n) est orthonormale :

$$\begin{aligned} \|u(X)\| &= \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2 \lambda_i^2} \\ &\leq \lambda_q \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2} \end{aligned}$$

Et puisque $\|X\| = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2} = 1$

$$\|u(X)\| \leq \lambda_q$$

Ainsi : $\forall X \in E, (\|X\| = 1) \Rightarrow (\|u(X)\| \leq \lambda_q)$.

Nous avons donc démontré que $\|u\|$ est le maximum des valeurs propres de u .

- (b) En déduire que si A est symétrique avec des valeurs propres positives ou nulles, alors $\|A\|$ est le maximum de ses valeurs propres.

Démontrons que $\|A\|$ est le maximum de ses valeurs propres.

D'après l'énoncé $\|A\| = \|u\|$. Donc, d'après la question précédente $\|A\| = \max \text{Sp}_{\mathbb{R}}(u)$. Comme de plus A est la matrice représentative de u dans la base canonique de E , $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(u) = \text{Sp}_{\mathbb{R}}(A)$.

Finalement

$$\|A\| = \max \text{Sp}_{\mathbb{R}}(A).$$

11. On se donne une matrice $M \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$.

- (a) Démontrer l'existence d'une matrice symétrique $C \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, à valeurs propres strictement positives telle que $C^2 = {}^tMM$.

${}^tMM \in \text{S}_n(\mathbb{R})$ donc il existe $P \in \text{O}_n(\mathbb{R})$ et $D \in \text{D}_n(\mathbb{R})$ telles que ${}^tP{}^tMMP = D$.

* ${}^tMM \in \text{S}_n^+(\mathbb{R})$.

En effet, si $X \in \mathbb{R}^n$, alors

$${}^tX{}^tMMX = {}^t(MX)(MX)$$

Nous reconnaissons le produit scalaire canonique, et donc :

$${}^tX{}^tMMX \geq 0$$

Autrement dit tMM est positive.

* Les valeurs propres de tMM sont positives.

En effet, si $\lambda \in \text{Sp}_{\mathbb{R}}({}^tMM)$ et si X est un vecteur propre associé à la valeur propre λ (donc non nul) alors

$$\begin{aligned} {}^tX{}^tMMX &= {}^tX({}^tMMX) \\ &= {}^tX(\lambda X) \\ &= \lambda {}^tXX \end{aligned}$$

D'où

$$\lambda = \frac{{}^tX {}^tMMX}{{}^tXX}$$

Or tMM est positive donc :

$$\lambda \geq 0$$

- * Du point précédent nous déduisons que les termes diagonaux de D sont positifs.
- * Comme de plus ${}^tMM \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$ nécessairement $0 \notin \text{Sp}_{\mathbb{R}}({}^tMM)$.
- * Notons $D = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ et $C' = \text{diag}(\sqrt{\lambda_1}, \dots, \sqrt{\lambda_n})$. Ainsi $C'^2 = D$.
- * Notons $C = PC'^tP$.

$$C^2 = PC'^tP C'^tP$$

Puisque $P \in \text{O}_n(\mathbb{R})$ $P^tP = I_n$.

$$\begin{aligned} C^2 &= PC'^2tP \\ &= PD^tP \\ &= {}^tMM \end{aligned}$$

Si $C = PC'^tP$ alors on a bien : $C^2 = {}^tMM$, et $\text{Sp}_{\mathbb{R}}(C') \subset \mathbb{R}_+^*$.

- (b) En déduire l'existence de $U \in \text{O}_n(\mathbb{R})$ telle que $M = UC$.

On admettra l'unicité de la matrice C obtenue précédemment et donc du couple (U, C) dans la décomposition $M = UC$, appelée décomposition polaire de M .

D'après la question précédente :

12. On considère $\mathcal{F} = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}); \det(M) = 1\}$, le groupe spécial linéaire d'ordre n .

- (a) Démontrer que \mathcal{F} est fermé.

- (b) Cet ensemble est-il compact ?
13. En utilisant la notion de décomposition polaire vue précédemment, démontrer la relation : $d(0_n, \mathcal{F}) = 1$.
14. Déterminer avec l'ensemble de s matrice de \mathcal{F} en lesquelles cette distance est atteinte.
15. (a) On se donne $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ telle que $\|A\| < 1$. Démontrer que la série $\sum_{p \in \mathbb{N}} A^p$ converge absolument et que l'on a la relation :

$$\sum_{p=0}^{+\infty} A^p = (I_n - A)^{-1}.$$

(b) Soit $T \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$. À l'aide de la question précédente, montrer que :

$$\forall M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \|T - M\| < \frac{1}{\|T^{-1}\|} \Rightarrow M \in \text{GL}_n(\mathbb{R}).$$

16. On pose $\mathcal{S} = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}); \det(M) = 0\}$, l'ensemble des matrices singulières de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ et on considère $T \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$. Établir la relation :

$$d(T, \mathcal{S}) = \frac{1}{\|T^{-1}\|}.$$

Indication : on pourra utiliser la décomposition polaire.

II Points d'une courbe à égale distance d'une droite.

On se place dans \mathbb{R}^2 muni de sa structure euclidienne usuelle et on note d la distance euclidienne associée.

On considère la fonction f définie sur \mathbb{R} par : $f(x) = \frac{2x}{e^x + 1}$.

17. (a) Étudier avec soin les variations de f sur \mathbb{R} et montrer que f admet un maximum atteint en un point $\alpha \in]1, 2[$.
- (b) Représenter graphiquement, sur la copie, la fonction f (allure de la courbe demandée).
- On notera Γ le graphe de f dans le repère affine usuel de \mathbb{R}^2 .

18. On suppose disposer d'un programme **expo** tel que si x est un nombre réel, **expo**(x) calcul e^x .

Écrire une procédure en français **alpha** telle que si **epsilon** est un nombre réel de $]0,1[$, l'instruction **alpha**(**epsilon**) donne une valeur approchée de α à **epsilon** près.

19. Démontrer que f est intégrable sur $[0, +\infty[$.

20. On considère la suite de fonctions $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ définies sur $[0, +\infty[$ par :

$$\forall n \in \mathbb{N}, f_n : x \mapsto (-1)^n 2x e^{-(n+1)x}.$$

Démontrer la relation : $\sum_{n=1}^{+\infty} f_n = f$ sur $[0, +\infty[$.

21. On admet le résultat : $\sum_{k=1}^{+\infty} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6}$. Démontrer alors que l'on a :

$$\int_0^{+\infty} f(t) dt = \frac{\pi^2}{6}.$$

22. On note Δ l'axe des abscisses du repère affine usuel de \mathbb{R}^2 .

(a) On considère deux points M_1 et M_2 de Γ , d'abscisses réelles respectives x_1 et x_2 .

Montrer que $d(M_1, \Delta) = d(M_2, \Delta)$ si et seulement si $|f(x_1) - f(x_2)|$.

(b) Soit M un point de Γ , d'abscisse $x \in]0, \alpha]$. Montrer que, sur Γ , il existe un unique point N d'abscisse $y \in [\alpha, +\infty[$, tel que $d(M, \Delta) = d(N, \Delta)$.

À tout réel $x \in]0, \alpha]$, on associe ainsi un réel $y = \varphi(x) \in [\alpha, +\infty[$ de telle sorte que φ réalise une application de $]0, \alpha]$ dans $[\alpha, +\infty[$.

En particulier, pour tout $x \in]0, \alpha]$, on a : $\varphi(x) \geq \alpha$ et $f(x) = f(\varphi(x))$.

23. On note f_1 et f_2 les restrictions de f sur respectivement $]0, \alpha]$ et $[\alpha, +\infty[$.

(a) Montrer que ces fonctions sont strictement monotones et donner une expression de φ en fonction de f_1 et f_2 .

(b) En déduire la continuité de φ , son sens de variation et sa limite en 0.

24. Déterminer un équivalent de φ à l'origine.

25. Démontrer que φ est de classe C^∞ sur $]0, \alpha]$.

26. Démontrer que φ est dérivable à gauche au point α .

III Courbe médiatrice de deux fermés dans \mathbb{R}^2 .

Soit le plan $\mathcal{P} = \mathbb{R}^2$ muni de sa structure affine euclidienne usuelle et de son repère canonique \mathcal{R} .

On note d la distance euclidienne usuelle sur \mathcal{P} et on pose :

$$\mathcal{P}^+ = \{(x,y) \in \mathcal{P}; y > 0\} \quad \text{et} \quad \mathcal{P}^- = \{(x,y) \in \mathcal{P}; y < 0\}.$$

Jusqu'à la fin du problème, A et B désignent deux fermés non vides tels que $A \subset \mathcal{P}^+$ et $B \subset \mathcal{P}^-$.

On appelle courbe médiatrice de A et B l'ensemble : $\Gamma_{A,B} = \{m \in \mathcal{P}; d_A(m) = d_B(m)\}$

Par exemple, si $A = \{a\}$ et $B = \{b\}$ où $a \in \mathcal{P}^+$ et $b \in \mathcal{P}^-$, la courbe médiatrice $\Gamma_{A,B}$ est la médiatrice du segment $[a,b]$.

On se propose de montrer que $\Gamma_{A,B}$ est le graphe dans \mathcal{R} d'une fonction $\varphi_{A,B} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ et d'étudier quelques-unes de ses propriétés.

Dans la suite, il est vivement recommandé de s'aider de figures pour mener les raisonnements.

27. Déterminer la courbe médiatrice de A et B dans les cas particuliers suivants :

(a) A est réduit à un point et B est une droite horizontale.

(b) $A = \{(0,1)\}$ et $B = \{(-1, -1), (1, -1)\}$.

28. On se propose d'établir l'existence de $\varphi_{A,B} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ telle que son graphe dans \mathcal{R} soit $\Gamma_{A,B}$.

Si K est une partie non vide de \mathcal{P} et si $(x,y) \in \mathcal{P}$, on notera $d_K(x,y)$ le réel $d((x,y))$.

On considère un réel x_0 et on définit sur \mathbb{R} la fonction :

$$\Phi_{x_0} t \mapsto d_A(x_0, t) - d_B(x_0, t).$$

(a) Soit a un point de A . Montrer que, pour tout $t \geq 0$:

$$\Phi_{x_0}(t) \leq d(a, (x_0, t)) - t.$$

(b) Montrer l'existence des réels $\lambda > 0$ et μ tels que :

$$\forall t \text{ in } \mathbb{R}, d((x_0, t), a) - t = -\frac{\lambda t + \mu}{d((x_0, t), a) + t}$$

et en déduire l'existence de $t_0 > 0$ tel que $\Phi_{x_0}(t_0) < 0$.

- (c) En adaptant le raisonnement qui précède, montrer que Φ_0 peut prendre également des valeurs strictement positives dans \mathbb{R} .
- (d) Montrer qu'il existe $y_0 \in \mathbb{R}$ tel que : $\Phi_{x_0}(y_0) = 0$.

Soit m_0 le point de coordonnées (x_0, y_0) et b un point de B réalisant la distance de m_0 à B , c'est-à-dire vérifiant : $b \in B$ et $d_B(m_0) = d(m_0, b)$.

- (e) Soit $y < y_0$ et m le point de coordonnées (x_0, y) .
Démontrer que : $\forall a \in A, d(m, a) > d(m, b)$
puis que : $\Phi_{x_0}(y) > 0$.
- (f) En déduire l'existence de l'application $\varphi_{A,B}$ annoncée.

29. On considère une suite réelle bornée $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ et un réel σ . On suppose que σ est l'unique valeur d'adhérence de la suite $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$. Démontrer que $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge vers σ .
30. On se propose d'établir la continuité de $\varphi_{A,B}$ sur \mathbb{R} .

- (a) Montrer l'existence de deux polynômes de degré deux, P_1 et P_2 tels que $P_1 \leq \varphi_{A,B} \leq P_2$.

Soit $x \in \mathbb{R}$. On se propose d'établir la continuité de $\varphi_{A,B}$ en ce point x .

- (b) On considère une suite de réels $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ telle que : $\lim_{n \rightarrow +\infty} x_n = x$ et on introduit la suite $(y_n)_{n \in \mathbb{N}}$ telle que : $\forall n \in \mathbb{N}, y_n = \varphi_{A,B}(x_n)$. Montrer que la suite $(y_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est bornée.
- (c) Démontrer que la suite $(y_n)_{n \in \mathbb{N}}$ admet une unique valeur d'adhérence.
- (d) En déduire que $\varphi_{A,B}$ est continue au point x puis que $\varphi_{A,B}$ est continue sur \mathbb{R} .

31. Montrer à l'aide d'un exemple que la fonction $\varphi_{A,B}$ n'est pas toujours lipschitzienne sur \mathbb{R} .

Soit $I = [\alpha, \beta]$, où $\alpha < \beta$. On se propose d'établir, jusqu'à la fin de la partie III, que $\varphi_{A,B}$ est lipschitzienne sur I .

32. On note Γ' le graphe de la restriction à I de $\varphi_{A,B}$ dans le repère \mathcal{R} .

- (a) Montrer que Γ' est un compact de \mathbb{R}^2 .
- (b) Démontrer l'existence d'un réel $R_0 > 0$ tel que : $\forall m \in \Gamma', d_A(m) \leq R_0$.
- (c) En déduire l'existence d'un réel $R > 0$, tel que tout disque fermé de rayon R_0 , centré sur un point du compact Γ' , soit contenu dans $\overline{B}(0,R) = \{\zeta \in \mathbb{R}^2; \|\zeta\| \leq R\}$.

33. On pose $K_A = A \cap \overline{B}(0,R)$ et $K_B = B \cap \overline{B}(0,R)$.

Montrer que ces parties sont des compacts non vides de \mathbb{R}^2 vérifiant $K_A \subset \mathcal{P}^+$ et $K_B \subset \mathcal{P}^-$ et que :

$$\forall x \in I, \varphi_{A,B}(x) = \varphi_{K_A, K_B}(x).$$

34. Soit J un intervalle compact de \mathbb{R} .

Soit $\psi : J \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction et Γ son graphe dans le repère canonique \mathcal{R} .

Pour $\theta \in \mathbb{R}$, on désigne par \mathcal{R}_θ l'image de \mathcal{R} par la rotation d'angle θ et de centre O , origine du repère \mathcal{R} .

On suppose qu'il existe $\rho > 0$ tel que, $\forall \theta \in]-\rho, \rho[$, Γ est encore, dans le repère \mathcal{R}_θ , le graphe d'une fonction.

Démontrer que ψ est lipschitzienne.

35. En déduire que $\varphi_{A,B}$ est lipschitzienne sur I .

IV Existence d'asymptotes lorsque A et B sont compacts.

On reprend les notations et définitions de la partie III et on considère deux fermés non vides A et B tels que $A \subset \mathcal{P}^+$ et $B \subset \mathcal{P}^-$.

Pour $(a,b) \in \mathcal{P}^+ \times \mathcal{P}^-$, on note $\varphi_{a,b}$, $\varphi_{a,B}$ et $\varphi_{A,b}$ les fonctions $\varphi_{\{a\},\{b\}}$, $\varphi_{\{a\},B}$ et $\varphi_{A,\{b\}}$.

36. Dans cette question, on étudie la courbe médiatrice $\Gamma_{A,B}$ de A et B dans le cas particulier suivant : $A = \{a\}$ où a est un point fixe de l'axe $x = 0$ et B est un rectangle plein du demi-plan $x \leq 0$, dont l'un des côté est contenu dans l'axe $x = 0$. (voir figure 1)

- (a) Démontrer que $\Gamma_{A,B}$ est au-dessus de la droite contenant le côté horizontal le plus haut de B .
- (b) En déduire que $\Gamma_{A,B}$ est la réunion de demi-droite et d'une courbe que l'on précisera.

(c) La fonction $\varphi_{A,B}$ est-elle dérivable sur \mathbb{R} ?

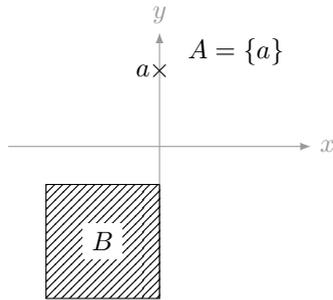


Figure 1

On revient au cas général.

1. Démontrer à l'aide de la question